# **Prozessdrucktransmitter IPT-2x**

D

Slave für elektronischen Differenzdruck Metallischer Sensor



## Prozessdrucktransmitter IPT-2x





# Inhaltsverzeichnis

| 1 | Zu diesem Dokument                                 |  |      |  |  |
|---|--|--|------|--|--|
|   | 1.1<br>1.2<br>1.3                                  | Funktion   | 4    |  |  |
| 2 | Zu Ih  | Zu Ihrer Sicherheit                                    |      |  |  |
|   | 2.1  | Autorisiertes Personal                                 |      |  |  |
|   | 2.2  | Bestimmungsgemäße Verwendung                           |      |  |  |
|   | 2.3  | Warnung vor Fehlgebrauch                               | !    |  |  |
|   | 2.4  | Allgemeine Sicherheitshinweise                         |      |  |  |
|   | 2.5  | EU-Konformität   | (    |  |  |
| 3 | Produktbeschreibung                                |  |      |  |  |
|   | 3.1  | Aufbau   |      |  |  |
|   | 3.2  | Arbeitsweise   | 8    |  |  |
|   | 3.3  | Zusätzliche Reinigungsverfahren                        | . 1  |  |  |
|   | 3.4  | Verpackung, Transport und Lagerung                     | . 12 |  |  |
| 4 | Montieren1   |  |      |  |  |
| • | 4.1  | Allgemeine Hinweise                                    |      |  |  |
|   | 4.2  | Belüftung und Druckausgleich                           | . 1! |  |  |
|   | 4.3  | Kombination Master - Slave                             |      |  |  |
|   | 4.4  | Füllstandmessung                                       |      |  |  |
|   | 4.5  | Differenzdruckmessung                                  |      |  |  |
|   | 4.6  | Trennschichtmessung                                    |      |  |  |
|   | 4.7  | Dichtemessung  |      |  |  |
|   | 4.8  | Dichtekompensierte Füllstandmessung                    |      |  |  |
|   | 4.9  | Externes Gehäuse                                       |      |  |  |
| 5 | An die Spannungsversorgung anschließen             |  |      |  |  |
|   | 5.1  | Anschluss vorbereiten                                  | . 2  |  |  |
|   | 5.2  | Anschließen  |      |  |  |
|   | 5.3  | Einkammergehäuse                                       | . 20 |  |  |
|   | 5.4  | Externes Gehäuse bei Ausführung IP68 (25 bar)          | . 2  |  |  |
|   | 5.5  | Anschlussbeispiel                                      |      |  |  |
| 6 | In Betrieb nehmen mit dem Anzeige- und Bedienmodul |  |      |  |  |
|   | 6.1  | Parametrierung - Erweiterte Bedienung                  | . 30 |  |  |
| 7 | Diag   | nose, Asset Management und Service                     | . 44 |  |  |
| - | 7.1  | Instandhalten  |      |  |  |
|   | 7.2  | Störungen beseitigen                                   |      |  |  |
|   | 7.3  | Prozessbaugruppe bei Ausführung IP68 (25 bar) tauschen |      |  |  |
|   | 7.4  | Elektronikeinsatz tauschen                             |      |  |  |
|   | 7.5  | Das Gerät reparieren                                   | . 40 |  |  |
| 8 | Ausbauen   |  |      |  |  |
| - | 8.1  | Ausbauschritte   |      |  |  |
|   | 8.2  | Entsorgen  | . 4  |  |  |
| 0 | - ما مر ۸  | ing  |      |  |  |
| 9 | <b>Anna</b> 9.1                                    | Technische Daten                                       |      |  |  |
|   | 9.1<br>9.2   | Berechnung der Gesamtabweichung                        |      |  |  |
|   | J.Z  | Defectioning defines affiliabweithing                  | . U  |  |  |

## Inhaltsverzeichnis

| 9.3 | Praxisbeispiel | 62 |
|-----|----------------|----|
| 9.4 | Maße           | 65 |
| 9.5 | Warenzeichen   | 73 |

## Sicherheitshinweise für Ex-Bereiche



Beachten Sie bei Ex-Anwendungen die Ex-spezifischen Sicherheitshinweise. Diese liegen jedem Gerät mit Ex-Zulassung als Dokument bei und sind Bestandteil der Betriebsanleitung.

Redaktionsstand: 2020-05-12

## 1 Zu diesem Dokument

#### 1.1 Funktion

Die vorliegende Anleitung liefert Ihnen die erforderlichen Informationen für Montage, Anschluss und Inbetriebnahme sowie wichtige Hinweise für Wartung, Störungsbeseitigung, den Austausch von Teilen und die Sicherheit des Anwenders. Lesen Sie diese deshalb vor der Inbetriebnahme und bewahren Sie sie als Produktbestandteil in unmittelbarer Nähe des Gerätes jederzeit zugänglich auf.

## 1.2 Zielgruppe

Diese Betriebsanleitung richtet sich an ausgebildetes Fachpersonal. Der Inhalt dieser Anleitung muss dem Fachpersonal zugänglich gemacht und umgesetzt werden.

## 1.3 Verwendete Symbolik



**Information, Hinweis, Tipp:** Dieses Symbol kennzeichnet hilfreiche Zusatzinformationen und Tipps für erfolgreiches Arbeiten.



**Hinweis:** Dieses Symbol kennzeichnet Hinweise zur Vermeidung von Störungen, Fehlfunktionen, Geräte- oder Anlagenschäden.



**Vorsicht:** Nichtbeachten der mit diesem Symbol gekennzeichneten Informationen kann einen Personenschaden zur Folge haben.



**Warnung:** Nichtbeachten der mit diesem Symbol gekennzeichneten Informationen kann einen ernsthaften oder tödlichen Personenschaden zur Folge haben.



**Gefahr:** Nichtbeachten der mit diesem Symbol gekennzeichneten Informationen wird einen ernsthaften oder tödlichen Personenschaden zur Folge haben.



#### Ex-Anwendungen

Dieses Symbol kennzeichnet besondere Hinweise für Ex-Anwendungen.

#### Liste

Der vorangestellte Punkt kennzeichnet eine Liste ohne zwingende Reihenfolge.

## 1 Handlungsfolge

Vorangestellte Zahlen kennzeichnen aufeinander folgende Handlungsschritte.



#### Batterieentsorgung

Dieses Symbol kennzeichnet besondere Hinweise zur Entsorgung von Batterien und Akkus.

## 2 Zu Ihrer Sicherheit

#### 2.1 Autorisiertes Personal

Sämtliche in dieser Dokumentation beschriebenen Handhabungen dürfen nur durch ausgebildetes und vom Anlagenbetreiber autorisiertes Fachpersonal durchgeführt werden.

Bei Arbeiten am und mit dem Gerät ist immer die erforderliche persönliche Schutzausrüstung zu tragen.

## 2.2 Bestimmungsgemäße Verwendung

Der IPT-2x ist ein Slave-Sensor zur elektronischen Differenzdruckmessung.

Detaillierte Angaben zum Anwendungsbereich finden Sie in Kapitel "*Produktbeschreibung*".

Die Betriebssicherheit des Gerätes ist nur bei bestimmungsgemäßer Verwendung entsprechend den Angaben in der Betriebsanleitung sowie in den evtl. ergänzenden Anleitungen gegeben.

## 2.3 Warnung vor Fehlgebrauch

Bei nicht sachgerechter oder nicht bestimmungsgemäßer Verwendung können von diesem Produkt anwendungsspezifische Gefahren ausgehen, so z. B. ein Überlauf des Behälters durch falsche Montage oder Einstellung. Dies kann Sach-, Personen- oder Umweltschäden zur Folge haben. Weiterhin können dadurch die Schutzeigenschaften des Gerätes beeinträchtigt werden.

# 2.4 Allgemeine Sicherheitshinweise

Das Gerät entspricht dem Stand der Technik unter Beachtung der üblichen Vorschriften und Richtlinien. Es darf nur in technisch einwandfreiem und betriebssicherem Zustand betrieben werden. Der Betreiber ist für den störungsfreien Betrieb des Gerätes verantwortlich. Beim Einsatz in aggressiven oder korrosiven Medien, bei denen eine Fehlfunktion des Gerätes zu einer Gefährdung führen kann, hat sich der Betreiber durch geeignete Maßnahmen von der korrekten Funktion des Gerätes zu überzeugen.

Durch den Anwender sind die Sicherheitshinweise in dieser Betriebsanleitung, die landesspezifischen Installationsstandards sowie die geltenden Sicherheitsbestimmungen und Unfallverhütungsvorschriften zu beachten.

Eingriffe über die in der Betriebsanleitung beschriebenen Handhabungen hinaus dürfen aus Sicherheits- und Gewährleistungsgründen nur durch vom Hersteller autorisiertes Personal vorgenommen werden. Eigenmächtige Umbauten oder Veränderungen sind ausdrücklich untersagt. Aus Sicherheitsgründen darf nur das vom Hersteller benannte Zubehör verwendet werden.

Um Gefährdungen zu vermeiden, sind die auf dem Gerät angebrachten Sicherheitskennzeichen und -hinweise zu beachten.

## 2.5 EU-Konformität

Das Gerät erfüllt die gesetzlichen Anforderungen der zutreffenden EU-Richtlinien. Mit der CE-Kennzeichnung bestätigen wir die Konformität des Gerätes mit diesen Richtlinien.

Die EU-Konformitätserklärung finden Sie auf unserer Homepage.

Das Gerät fällt, bedingt durch den Aufbau seiner Prozessanschlüsse, nicht unter die EU-Druckgeräterichtlinie, wenn es bei Prozessdrücken ≤ 200 bar betrieben wird.¹)

<sup>1)</sup> Ausnahme: Ausführungen mit Messbereichen ab 250 bar. Diese fallen unter die EU-Druckgeräterichtlinie.

## 3 Produktbeschreibung

#### 3.1 Aufbau

## Lieferumfang

Der Lieferumfang besteht aus:

- Druckmessumformer IPT-2x Slave-Sensor
- Konfektioniertes Anschlusskabel, lose Kabelverschraubung

Der weitere Lieferumfang besteht aus:

- Dokumentation
  - Kurz-Betriebsanleitung IPT-2x
  - Prüfzertifikat für Druckmessumformer
  - Anleitungen zu optionalen Geräteausstattungen
  - Ex-spezifischen "Sicherheitshinweisen" (bei Ex-Ausführungen)
  - Ggf. weiteren Bescheinigungen

## Information:



In dieser Betriebsanleitung werden auch optionale Gerätemerkmale beschrieben. Der jeweilige Lieferumfang ergibt sich aus der Bestellspezifikation.

## Geltungsbereich dieser Betriebsanleitung

Die vorliegende Betriebsanleitung gilt für folgende Geräteausführungen:

- Hardware ab 1.0.0
- Softwareversion ab 1.0.0

#### Hinweis:



Sie finden die Hard- und Softwareversion des Gerätes wie folgt:

- Auf dem Typschild des Elektronikeinsatzes
- Im Bedienmenü unter "Info"

## Typschild

Das Typschild enthält die wichtigsten Daten zur Identifikation und zum Einsatz des Gerätes:



Abb. 1: Aufbau des Typschildes (Beispiel)

- 1 Gerätetyp
- 2 Feld für Zulassungen
- 3 Technische Daten
- 4 Produktcode
- 5 Seriennummer des Gerätes
- 6 Symbol für Geräteschutzklasse
- 7 ID-Nummern Gerätedokumentation

## 3.2 Arbeitsweise

## Anwendungsbereich

Der IPT-2x ist für Anwendungen in nahezu allen Industriebereichen geeignet. Er wird zur Messung folgender Druckarten verwendet.

- Überdruck
- Absolutdruck
- Vakuum

## Messmedien

Messmedien sind Gase, Dämpfe und Flüssigkeiten.

Das Gerät ist besonders für Applikationen mit höheren Temperaturen und hohen Drücken vorgesehen.

#### Messgrößen

Die elektronische Differenzdruckmessung ist zur Messung folgender Prozessgrößen geeignet:

- Füllstand
- Durchfluss
- Differenzdruck
- Dichte
- Trennschicht
- Füllstand dichtekompensiert

## Elektronischer Differenzdruck

Der IPT-2x Slave-Sensor wird mit einem Sensor aus der Geräteserie zu einer elektronischen Differenzdruckmessung kombiniert.

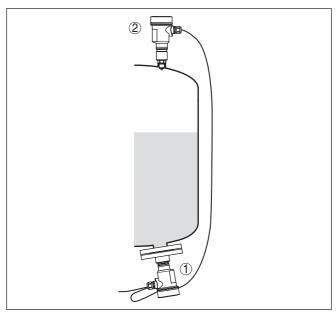


Abb. 2: Beispiel elektronischer Differenzdruck zur Füllstandmessung im drucküberlagerten Behälter

- 1 IPT-2x
- 2 IPT-2x, Slave-Sensor

Die Sensoren werden über eine abgeschirmte Vierdrahtleitung miteinander verbunden. Der Messwert des Slave-Sensors wird eingelesen und verrechnet. Die Versorgung und Parametrierung erfolgt über den Master-Sensor.



## Information:

Die Sensor-Ausführungen "Relativdruck klimakompensiert" sowie "Zweikammergehäuse" sind zum Anschluss eines Slave-Sensors nicht geeignet.

Weitere Informationen finden Sie in Kapitel "Kombination Master - Slave" dieser Betriebsanleitung.

## Messsystem

Der Prozessdruck wirkt über die Prozessmembran auf das Sensorelement. Er bewirkt dort eine Widerstandsänderung, die in ein entsprechendes Ausgangssignal umgewandelt und als Messwert ausgegeben wird.

#### Piezoresistives Sensorelement

Bei Messbereichen bis 40 bar wird ein piezoresistives Sensorelement mit einer internen Übertragungsflüssigkeit eingesetzt.

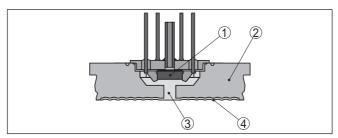


Abb. 3: Aufbau des Messsystems mit piezoresistivem Sensorelement

- 1 Sensorelement
- 2 Grundkörper
- 3 Übertragungsflüssigkeit
- 4 Prozessmembran

## Dehnungsmessstreifen (DMS)-Sensorelement

Bei Messbereichen ab 100 bar wird ein Dehnungsmessstreifen-(DMS)-Sensorelement (trockenes System) eingesetzt.

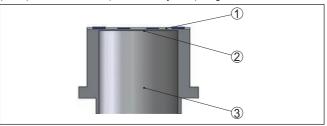


Abb. 4: Aufbau des Messsystems mit DMS-Sensorelement

- 1 Sensorelement
- 2 Prozessmembran
- 3 Druckzylinder

## Keramisch/metallische Messzelle

Bei Messbereichen ≤ 400 mbar oder höheren Temperaturbereichen ist die Messeinheit die keramisch/metallische Messzelle. Diese besteht aus der keramisch-kapazitiven Messzelle und einem speziellen, temperaturkompensierten Druckmittlersystem.

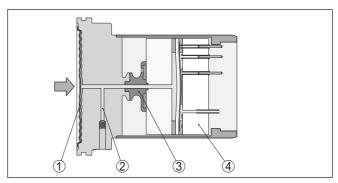


Abb. 5: Aufbau der keramisch/metallische Messzelle

- 1 Prozessmembran
- 2 Druckmittlerflüssiakeit
- 3 FeNi-Adapter
- 4 Keramisch-kapazitive Messzelle

#### Druckarten

**Relativdruck**: die Messzelle ist zur Atmosphäre offen. Der Umgebungsdruck wird in der Messzelle erfasst und kompensiert. Er hat somit auf den Messwert keinen Einfluss.

**Absolutdruck**: die Messzelle enthält Vakuum und ist gekapselt. Der Umgebungsdruck wird nicht kompensiert und beeinflusst somit den Messwert.

## Dichtungskonzept

Das Messsystem ist komplett verschweißt und so gegenüber dem Prozess abgedichtet.

Die Abdichtung des Prozessanschlusses gegenüber dem Prozess erfolgt durch eine geeignete Dichtung. Sie ist bauseits beizustellen, je nach Prozessanschlusses auch im Lieferumfang, siehe Kapitel "Technische Daten", "Werkstoffe und Gewichte".

# 3.3 Zusätzliche Reinigungsverfahren

Der IPT-2x steht auch in der Ausführung "Öl-, fett- und silikonölfrei" zur Verfügung. Diese Geräte haben ein spezielles Reinigungsverfahren zum Entfernen von Ölen, Fetten und weitere lackbenetzungsstörenden Substanzen (LABS) durchlaufen.

Die Reinigung erfolgt an allen prozessberührenden Teilen sowie an den von außen zugänglichen Oberflächen. Zur Erhaltung des Reinheitsgrades erfolgt nach dem Reinigungsprozess eine sofortige Verpackung in Kunststofffolie. Der Reinheitsgrad besteht, solange sich das Gerät in der verschlossenen Originalverpackung befindet.



#### Vorsicht:

Der IPT-2x in dieser Ausführung darf nicht in Sauerstoffanwendungen eingesetzt werden. Hierfür stehen Geräte in spezieller Ausführung "Öl-, fett- und silikonfrei für Sauerstoffanwendung" zur Verfügung.

## 3.4 Verpackung, Transport und Lagerung

## Verpackung

Ihr Gerät wurde auf dem Weg zum Einsatzort durch eine Verpackung geschützt. Dabei sind die üblichen Transportbeanspruchungen durch eine Prüfung in Anlehnung an ISO 4180 abgesichert.

Die Geräteverpackung besteht aus Karton, ist umweltverträglich und wieder verwertbar. Bei Sonderausführungen wird zusätzlich PE-Schaum oder PE-Folie verwendet. Entsorgen Sie das anfallende Verpackungsmaterial über spezialisierte Recyclingbetriebe.

#### **Transport**

Der Transport muss unter Berücksichtigung der Hinweise auf der Transportverpackung erfolgen. Nichtbeachtung kann Schäden am Gerät zur Folge haben.

#### Transportinspektion

Die Lieferung ist bei Erhalt unverzüglich auf Vollständigkeit und eventuelle Transportschäden zu untersuchen. Festgestellte Transportschäden oder verdeckte Mängel sind entsprechend zu behandeln.

## Lagerung

Die Packstücke sind bis zur Montage verschlossen und unter Beachtung der außen angebrachten Aufstell- und Lagermarkierungen aufzubewahren.

Packstücke, sofern nicht anders angegeben, nur unter folgenden Bedingungen lagern:

- Nicht im Freien aufbewahren
- Trocken und staubfrei lagern
- Keinen aggressiven Medien aussetzen
- Vor Sonneneinstrahlung schützen
- Mechanische Erschütterungen vermeiden

## Lager- und Transporttemperatur

- Lager- und Transporttemperatur siehe Kapitel "Anhang Technische Daten Umgebungsbedingungen"
- Relative Luftfeuchte 20 ... 85 %

#### **Heben und Tragen**

Bei Gerätegewichten über 18 kg (39.68 lbs) sind zum Heben und Tragen dafür geeignete und zugelassene Vorrichtungen einzusetzen.

## 4 Montieren

## 4.1 Allgemeine Hinweise

# Prozessbedingungen



#### Hinweis:

Das Gerät darf aus Sicherheitsgründen nur innerhalb der zulässigen Prozessbedingungen betrieben werden. Die Angaben dazu finden Sie in Kapitel "*Technische Daten*" der Betriebsanleitung bzw. auf dem Typschild.

Stellen Sie deshalb vor Montage sicher, dass sämtliche im Prozess befindlichen Teile des Gerätes für die auftretenden Prozessbedingungen geeignet sind.

Dazu zählen insbesondere:

- Messaktiver Teil
- Prozessanschluss
- Prozessdichtung

Prozessbedingungen sind insbesondere:

- Prozessdruck
- Prozesstemperatur
- Chemische Eigenschaften der Medien
- Abrasion und mechanische Einwirkungen

## Schutz vor Feuchtigkeit

Schützen Sie Ihr Gerät durch folgende Maßnahmen gegen das Eindringen von Feuchtigkeit:

- Passendes Anschlusskabel verwenden (siehe Kapitel "An die Spannungsversorgung anschließen")
- Kabelverschraubung bzw. Steckverbinder fest anziehen
- Anschlusskabel vor Kabelverschraubung bzw. Steckverbinder nach unten führen

Dies gilt vor allem bei Montage im Freien, in Räumen, in denen mit Feuchtigkeit zu rechnen ist (z. B. durch Reinigungsprozesse) und an gekühlten bzw. beheizten Behältern.



#### Hinweis:

Stellen Sie sicher, dass der in Kapitel "Technische Daten" angegebene Verschmutzungsgrad zu den vorhandenen Umgebungsbedingungen passt.



#### Hinweis:

Stellen Sie sicher, dass während der Installation oder Wartung keine Feuchtigkeit oder Verschmutzung in das Innere des Gerätes gelangen kann.

Stellen Sie zur Erhaltung der Geräteschutzart sicher, dass der Gehäusedeckel im Betrieb geschlossen und ggfs. gesichert ist.

## Einschrauben

Geräte mit Gewindeanschluss werden mit einem passendem Schraubenschlüssel über den Sechskant am Prozessanschluss eingeschraubt.

Schlüsselweite siehe Kapitel "Maße".



#### Warnung:

Das Gehäuse oder der elektrische Anschluss dürfen nicht zum Einschrauben verwendet werden! Das Festziehen kann Schäden, z. B. je nach Geräteausführung an der Drehmechanik des Gehäuses verursachen

#### Vibrationen

Bei starken Vibrationen an der Einsatzstelle sollte die Geräteausführung mit externem Gehäuse verwendet werden. Siehe Kapitel "Externes Gehäuse".

# Zulässiger Prozessdruck (MWP) – Gerät

Der zulässige Prozessdruckbereich wird mit "MWP" (Maximum Working Pressure) auf dem Typschild angegeben, siehe Kapitel "*Aufbau*". Der MWP berücksichtigt das druckschwächste Glied der Kombination von Messzelle und Prozessanschluss und darf dauernd anliegen. Die Angabe bezieht sich auf eine Referenztemperatur von +20 °C (+68 °F). Sie gilt auch, wenn auftragsbezogen eine Messzelle mit höherem Messbereich als der zulässige Druckbereich des Prozessanschlusses eingebaut ist.

Damit kein Schaden am Gerät entsteht, darf ein Prüfdruck den angegebenen MWP nur kurzzeitig um das 1,5-fache bei Referenztemperatur überschreiten. Dabei sind die Druckstufe des Prozessanschlusses sowie die Überlastbarkeit der Messzelle berücksichtigt (siehe Kapitel "Technische Daten").

Darüber hinaus kann ein Temperaturderating des Prozessanschlusses, z. B. bei Flanschen, den zulässigen Prozessdruckbereich entsprechend der jeweiligen Norm einschränken.

# Zulässiger Prozessdruck (MWP) – Montagezubehör

Der zulässige Prozessdruckbereich wird auf dem Typschild angegeben. Das Gerät darf mit diesen Drücken nur betrieben werden, wenn das verwendete Montagezubehör diese Werte ebenfalls erfüllt. Stellen Sie dies durch geeignete Flansche, Einschweißstutzen, Spannringe bei Clamp-Anschlüssen, Dichtungen etc. sicher.

## Temperaturgrenzen

Höhere Prozesstemperaturen bedeuten oft auch höhere Umgebungstemperaturen. Stellen Sie sicher, dass die in Kapitel "Technische Daten" angegebenen Temperaturobergrenzen für die Umgebung von Elektronikgehäuse und Anschlusskabel nicht überschritten werden.

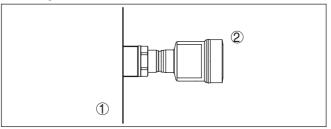


Abb. 6: Temperaturbereiche

- 1 Prozesstemperatur
- 2 Umgebungstemperatur

## 4.2 Belüftung und Druckausgleich

#### Filterelement - Funktion

Das Filterelement im Elektronikgehäuse hat folgende Funktionen:

- Belüftung Elektronikgehäuse
- Atmosphärischer Druckausgleich (bei Relativdruckmessbereichen)



#### Vorsicht:

Das Filterelelement bewirkt einen zeitverzögerten Druckausgleich. Beim schnellen Öffnen/Schließen des Gehäusedeckels kann sich deshalb der Messwert für ca. 5 s.um bis zu 15 mbar ändern.

Für eine wirksame Belüftung muss das Filterelement immer frei von Ablagerungen sein. Drehen Sie deshalb bei waagerechter Montage das Gehäuse so, dass das Filterelement nach unten zeigt. Es ist damit besser vor Ablagerungen geschützt.



#### Vorsicht:

Verwenden Sie zur Reinigung keinen Hochdruckreiniger. Das Filterelement könnte beschädigt werden und Feuchtigkeit ins Gehäuse eindringen.

In den folgenden Abschnitten wird beschrieben, wie das Filterelement bei den einzelnen Geräteausführungen angeordnet ist.

## Filterelement - Position

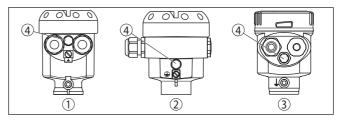


Abb. 7: Position des Filterelementes - Nicht-Ex- und Ex-ia-Ausführung

- 1 Kunststoff-, Edelstahlgehäuse (Feinguss)
- 2 Aluminiumgehäuse
- 3 Edelstahlgehäuse (elektropoliert)
- 4 Filterelement

Bei folgenden Geräten ist statt des Filterelementes ein Blindstopfen eingebaut:

- Geräte in Schutzart IP66/IP68 (1 bar) Belüftung über Kapillare im fest angeschlossenen Kabel
- Geräte mit Absolutdruck

## Filterelement - Position Ex-d-Ausführung

→ Drehen Sie den Metallring so, dass das Filterelement nach Einbau des Gerätes nach unten zeigt. Es ist damit besser vor Ablagerungen geschützt.

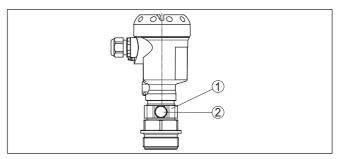


Abb. 8: Position des Filterelementes - Ex-d-Ausführung

- 1 Drehbarer Metallring
- 2 Filterelement

Bei Geräten mit Absolutdruck ist statt des Filterelementes ein Blindstopfen eingebaut.

# Geräte mit Second Line of Defense

Bei Geräten mit Second Line of Defense (gasdichte Durchführung) ist die Prozessbaugruppe komplett gekapselt. Es wird eine Absolutdruckmesszelle eingesetzt, so dass keine Belüftung erforderlich ist.

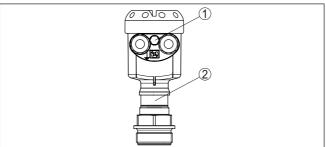


Abb. 9: Position des Filterelementes - gasdichte Durchführung

1 Filterelement

# Filterelement - Position IP69K-Ausführung

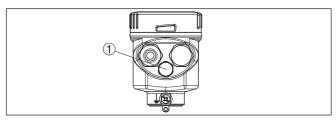


Abb. 10: Position des Filterelementes - IP69K-Ausführung

1 Filterelement

Bei Geräten mit Absolutdruck ist statt des Filterelementes ein Blindstopfen eingebaut.

## 4.3 Kombination Master - Slave

Grundsätzlich sind alle Sensor-Kombinationen innerhalb der Geräteserie zulässig. Folgende Voraussetzungen müssen dabei erfüllt sein:

- Konfiguration Master-Sensor geeignet für elektronischen Differenzdruck
- Druckart f
   ür beide Sensoren identisch, d. h. Relativdruck/Relativdruck oder Absolutdruck/Absolutdruck
- Master-Sensor misst den h\u00f6heren Druck
- Messanordnung wie in den folgenden Kapiteln dargestellt

Der Messbereich jedes Sensors wird so ausgewählt, dass er zur Messstelle passt. Dabei ist der maximal empfohlene Turn Down zu beachten. Siehe Kapitel "*Technische Daten*". Die Messbereiche von Master und Slave müssen nicht zwingend übereinstimmen.

# Messergebnis = Messwert Master (Gesamtdruck) - Messwert Slave (statischer Druck)

Je nach Messaufgabe können sich individuelle Kombinationen ergeben, siehe folgende Beispiele:

## Beispiel - großer Behälter

#### Daten

Messaufgabe: Füllstandmessung

Medium: Wasser

Behälterhöhe: 12 m, hydrostatischer Druck = 12 m x 1000 kg/m<sup>3</sup> x

 $9,81 \text{ m/s}^2 = 117,7 \text{ kPa} = 1,18 \text{ bar}$ 

Überlagerter Druck: 1 bar

Gesamtdruck: 1,18 bar + 1 bar = 2,18 bar

#### Geräteauswahl

Nennmessbereich Master: 2,5 bar Nennmessbereich Slave: 1 bar Turn Down: 2,5 bar/1,18 bar = 2,1 : 1

## Beispiel - kleiner Behälter

#### Daten

Messaufgabe: Füllstandmessung

Medium: Wasser

Behälterhöhe: 500 mm, hydrostatischer Druck = 0,50 m x 1000 kg/m<sup>3</sup>

 $x 9,81 \text{ m/s}^2 = 4,9 \text{ kPa} = 0,049 \text{ bar}$ 

Überlagerter Druck: 350 mbar = 0,35 bar Gesamtdruck: 0,049 bar + 0,35 bar = 0,399 bar

#### Geräteauswahl

Nennmessbereich Master: 0,4 bar Nennmessbereich Slave: 0,4 bar Turn Down: 0,4 bar /0,049 bar = 8,2 : 1

# Beispiel - Messblende in Rohrleitung

#### Daten

Messaufgabe: Differenzdruckmessung

Medium: Gas

Statischer Druck: 0.8 bar

Differenzdruck an Messblende: 50 mbar = 0,050 bar

Gesamtdruck: 0.8 bar + 0.05 bar = 0.85 bar

#### Geräteauswahl

Nennmessbereich Master: 1 bar Nennmessbereich Slave: 1 bar Turn Down: 1 bar/0,050 bar = 20 : 1

## **Ausgabe Messwerte**

Das Messergebnis (Füllstand, Druckdifferenz) sowie der Messwert Slave (statischer bzw. überlagerter Druck) werden vom Sensor ausgegeben. Die Ausgabe erfolgt je nach Geräteausführung als 4 ... 20 mA-Signal bzw. digital über HART, Profibus PA oder Foundation Fieldbus.

## 4.4 Füllstandmessung

#### Messanordnung

Die Master-Slave-Kombination ist zur Füllstandmessung in einem drucküberlagerten Behälter geeignet

Beachten Sie folgende Hinweise zur Messanordnung:

- Master-Sensor unterhalb des Min.-Füllstandes montieren
- Master-Sensor entfernt von Befüllstrom und Entleerung montieren
- Master-Sensor geschützt vor Druckstößen eines Rührwerkes montieren
- Slave-Sensor oberhalb des Max.-Füllstandes montieren

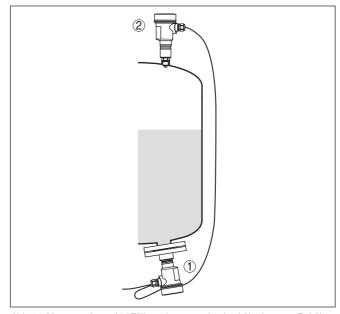


Abb. 11: Messanordnung bei Füllstandmessung im drucküberlagerten Behälter

- 1 IPT-2x
- 2 IPT-2x, Slave-Sensor

## Messanordnung

## 4.5 Differenzdruckmessung

Die Master-Slave-Kombination ist zur Differenzdruckmessung geeignet

Beachten Sie z. B. in Gasen folgende Hinweise zur Messanordnung:

Geräte oberhalb der Messstelle montieren

Mögliches Kondensat kann somit in die Prozessleitung abfließen.

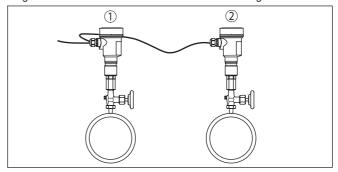


Abb. 12: Messanordnung bei Differenzdruckmessung von Gasen in Rohrleitungen

- 1 IPT-2x
- 2 IPT-2x, Slave-Sensor

# 4.6 Trennschichtmessung

#### Messanordnung

Die Master-Slave-Kombination ist zur Trennschichtmessung geeignet Voraussetzungen für eine funktionierende Messung sind:

- Behälter mit veränderlichem Füllstand
- Medien mit gleichbleibender Dichte
- Trennschicht immer zwischen den Messpunkten
- Gesamtfüllstand immer oberhalb des oberen Messpunktes

Der Montageabstand h der beiden Sensoren soll mindestens 10 %, besser aber 20 %, vom Endwert des Sensormessbereiches betragen. Ein größerer Abstand erhöht die Genauigkeit der Trennschichtmessung.

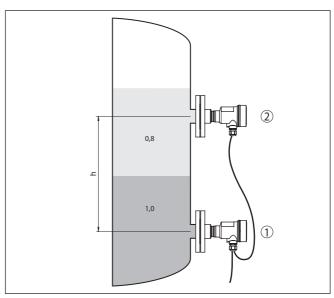


Abb. 13: Messanordnung bei Trennschichtmessung, h = Abstand zwischen den beiden Messpunkten

- 1 IPT-2x
- 2 IPT-2x, Slave-Sensor

Die Trennschichtmessung ist sowohl bei offenen, als auch bei geschlossenen Behältern möglich.

# 4.7 Dichtemessung

## Messanordnung

Die Master-Slave-Kombination ist zur Dichtemessung geeignet.

Voraussetzungen für eine funktionierende Messung sind:

- Behälter mit veränderlichem Füllstand
- · Messpunkte möglichst weit auseinander
- Füllstand immer oberhalb des oberen Messpunktes

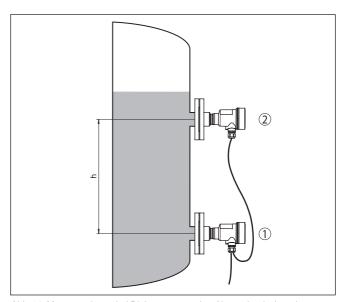


Abb. 14: Messanordnung bei Dichtemessung, h = Abstand zwischen den beiden Messpunkten

- 1 IPT-2x
- 2 IPT-2x. Slave-Sensor

Der Montageabstand h der beiden Sensoren soll mindestens 10 %, besser aber 20 %, vom Endwert des Sensormessbereiches betragen. Ein größerer Abstand erhöht die Genauigkeit der Dichtemessung.

Kleine Änderungen in der Dichte bewirken auch nur kleine Änderungen am gemessenen Differenzdruck. Der Messbereich ist also passend zu wählen.

Die Dichtemessung ist sowohl bei offenen, als auch bei geschlossenen Behältern möglich.

# 4.8 Dichtekompensierte Füllstandmessung

## Messanordnung

Die Master-Slave-Kombination ist zur dichtekompensierten Füllstandmessung geeignet

Beachten Sie folgende Hinweise zur Messanordnung:

- Master-Sensor unterhalb des Min.-Füllstandes montieren
- Slave-Sensor oberhalb des Master-Sensors montieren
- Beide Sensoren entfernt von Befüllstrom und Entleerung und geschützt vor Druckstößen eines Rührwerkes montieren

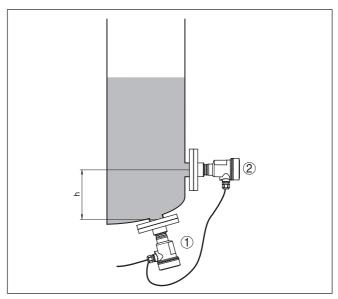


Abb. 15: Messanordnung bei dichtekompensierter Füllstandmessung, h = Abstand zwischen den beiden Messpunkten

- 1 IPT-2x
- 2 IPT-2x. Slave-Sensor

Der Montageabstand h der beiden Sensoren soll mindestens 10 %, besser aber 20 %, vom Endwert des Sensormessbereiches betragen. Ein größerer Abstand erhöht die Genauigkeit der Dichtekompensation.

Die dichtekompensierte Füllstandmessung startet mit der hinterlegten Dichte 1 kg/dm³. Sobald beide Sensoren bedeckt sind, wird dieser Wert durch die errechnete Dichte ersetzt. Dichtekompensation bedeutet, dass der Füllstandwert in Höheneinheiten und die Abgleichwerte sich nicht ändern, wenn die Dichte schwankt.

Die dichtekompensierte Füllstandmessung ist nur bei offenen, also drucklosen Behältern möglich.

## Aufbau

# 4.9 Externes Gehäuse

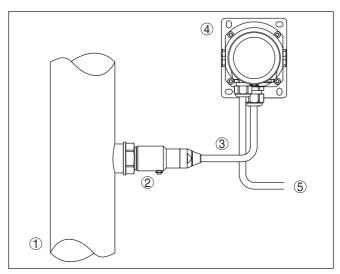


Abb. 16: Anordnung Prozessbaugruppe, externes Gehäuse

- 1 Rohrleitung
- 2 Prozessbaugruppe
- 3 Verbindungsleitung Prozessbaugruppe Externes Gehäuse
- 4 Externes Gehäuse
- 5 Signalleitung

# 5 An die Spannungsversorgung anschließen

## 5.1 Anschluss vorbereiten

#### Sicherheitshinweise

Beachten Sie grundsätzlich folgende Sicherheitshinweise:

- Elektrischen Anschluss nur durch ausgebildetes und vom Anlagenbetreiber autorisiertes Fachpersonal durchführen
- Falls Überspannungen zu erwarten sind, Überspannungsschutzgeräte installieren



#### Warnung:

Nur in spannungslosem Zustand anschließen bzw. abklemmen.

## Spannungsversorgung

Die Spannungsversorgung und die Signalübertragung erfolgen über das vieradrige, abgeschirmte Anschlusskabel vom Master-Sensor.

Die Daten für diesen Signalkreis finden Sie in Kapitel "Technische Daten".

## Kabelschirmung und Erdung

Die Abschirmung des Kabels zwischen Master- und Slave-Sensor ist beidseitig auf Erdpotenzial zu legen. Hierzu wird die Abschirmung im Sensor direkt an die innere Erdungsklemme angeschlossen. Die äußere Erdungsklemme am Gehäuse muss niederimpedant mit dem Erdpotenzial verbunden sein.

### Kabelverschraubungen

#### Metrische Gewinde

Bei Gerätegehäusen mit metrischen Gewinden sind die Kabelverschraubungen werkseitig eingeschraubt. Sie sind durch Kunststoffstopfen als Transportschutz verschlossen.



#### Hinweis:

Sie müssen diese Stopfen vor dem elektrischen Anschluss entfernen.

#### **NPT-Gewinde**

Bei Gerätegehäusen mit selbstdichtenden NPT-Gewinden können die Kabelverschraubungen nicht werkseitig eingeschraubt werden. Die freien Öffnungen der Kabeleinführungen sind deshalb als Transportschutz mit roten Staubschutzkappen verschlossen.



#### Hinweis:

Sie müssen diese Schutzkappen vor der Inbetriebnahme durch zugelassene Kabelverschraubungen ersetzen oder mit geeigneten Blindstopfen verschließen.

Beim Kunststoffgehäuse muss die NPT-Kabelverschraubung bzw. das Conduit-Stahlrohr ohne Fett in den Gewindeeinsatz geschraubt werden.

Maximales Anzugsmoment für alle Gehäuse siehe Kapitel "Technische Daten".

#### 5.2 Anschließen

#### Anschlusstechnik

Der Anschluss an den Master-Sensor erfolgt über Federkraftklemmen im jeweiligen Gehäuse. Verwenden Sie hierzu das mitglieferte,

konfektionierte Kabel. Feste Adern sowie flexible Adern mit Aderendhülsen werden direkt in die Klemmenöffnungen gesteckt.

Bei flexiblen Adern ohne Endhülse mit einem kleinen Schraubendreher oben auf die Klemme drücken, die Klemmenöffnung wird freigegeben. Durch Lösen des Schraubendrehers werden die Klemmen wieder geschlossen.

# i

#### Information:

Der Klemmenblock ist steckbar und kann von der Elektronik abgezogen werden. Hierzu Klemmenblock mit einem kleinen Schraubendreher anheben und herausziehen. Beim Wiederaufstecken muss er hörbar einrasten.

Weitere Informationen zum max. Aderquerschnitt finden Sie unter "Technische Daten - Elektromechanische Daten".

#### **Anschlussschritte**

## Gehen Sie wie folgt vor:

- 1. Gehäusedeckel abschrauben
- Überwurfmutter der Kabelverschraubung lösen und Verschlussstopfen herausnehmen
- Anschlusskabel ca. 10 cm (4 in) abmanteln, Aderenden ca. 1 cm (0.4 in) abisolieren oder mitgeliefertes Verbindungskabel verwenden
- 4. Kabel durch die Kabelverschraubung in den Sensor schieben



Abb. 17: Anschlussschritte 5 und 6

- 5. Aderenden nach Anschlussplan in die Klemmen stecken
- Abschirmung an die innere Erdungsklemme anschließen, die äußere Erdungsklemme mit dem Potenzialausgleich verbinden
- 8. Überwurfmutter der Kabelverschraubung fest anziehen. Der Dichtring muss das Kabel komplett umschließen

- Blindstopfen am Master herausschrauben, mitgelieferte Kabelverschraubung einschrauben
- 10. Kabel am Master anschließen, siehe hierzu Schritte 3 bis 8
- 11. Gehäusedeckel verschrauben

Der elektrische Anschluss ist somit fertig gestellt.

## 5.3 Einkammergehäuse



Die nachfolgende Abbildung gilt für die Nicht-Ex-, die Ex-ia- und die Ex-d-ia Ausführung.

## Elektronik- und Anschlussraum

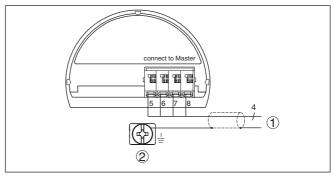


Abb. 18: Anschlussplan IPT-2x Slave-Sensor

- 1 Zum Master-Sensor
- 2 Erdungsklemme zum Anschluss des Kabelschirms<sup>2)</sup>

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> Abschirmung hier anschließen, Erdungsklemme außen am Gehäuse nach Vorschrift erden. Die beiden Klemmen sind galvanisch verbunden.

# 5.4 Externes Gehäuse bei Ausführung IP68 (25 bar)

## Übersicht

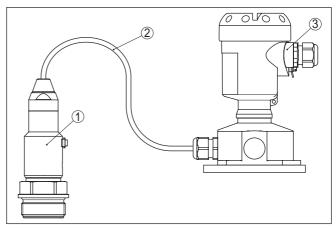


Abb. 19: IPT-2x in IP68-Ausführung 25 bar mit axialem Kabelabgang, externes Gehäuse

- 1 Messwertaufnehmer
- 2 Anschlusskabel
- 3 Externes Gehäuse

Elektronik- und Anschlussraum für Versorgung

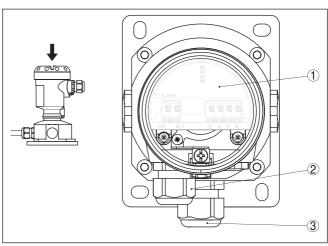


Abb. 20: Elektronik- und Anschlussraum

- 1 Elektronikeinsatz
- 2 Kabelverschraubung für die Spannungsversorgung
- 3 Kabelverschraubung für Anschlusskabel Messwertaufnehmer

## Klemmraum Gehäusesockel

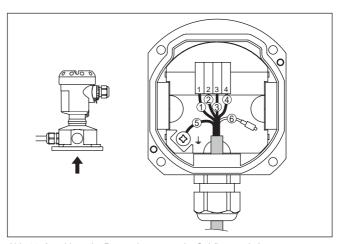


Abb. 21: Anschluss der Prozessbaugruppe im Gehäusesockel

- 1 Gelb
- 2 Weiß
- 3 Rot
- 4 Schwarz
- 5 Abschirmung
- 6 Druckausgleichskapillare

## Elektronik- und Anschlussraum

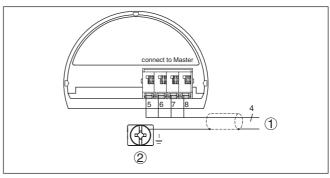


Abb. 22: Anschlussplan IPT-2x Slave-Sensor

- 1 Zum Master-Sensor
- 2 Erdungsklemme zum Anschluss des Kabelschirms<sup>3)</sup>

<sup>&</sup>lt;sup>3)</sup> Abschirmung hier anschließen, Erdungsklemme außen am Gehäuse nach Vorschrift erden. Die beiden Klemmen sind galvanisch verbunden.

## Anschlussbeispiel elektronischer Differenzdruck

# 5.5 Anschlussbeispiel

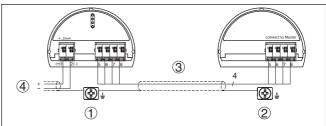


Abb. 23: Anschlussbeispiel elektronischer Differenzdruck

- 1 Master-Sensor
- 2 Slave-Sensor
- 3 Anschlusskabel
- 4 Versorgung- und Signalstromkreis Master-Sensor

Die Verbindung zwischen Master- und Slave-Sensor erfolgt gemäß Tabelle:

| Master-Sensor | Slave-Sensor |
|---------------|--------------|
| Klemme 5      | Klemme 5     |
| Klemme 6      | Klemme 6     |
| Klemme 7      | Klemme 7     |
| Klemme 8      | Klemme 8     |

## 6 In Betrieb nehmen mit dem Anzeige- und Bedienmodul

## 6.1 Parametrierung - Erweiterte Bedienung

Bei anwendungstechnisch anspruchsvollen Messstellen können Sie in der "*Erweiterten Bedienung*" weitergehende Einstellungen vornehmen.



#### Hauptmenü

Das Hauptmenü ist in fünf Bereiche mit folgender Funktionalität aufgeteilt:



**Inbetriebnahme:** Einstellungen z. B. zu Messstellenname, Anwendung, Einheiten, Lagekorrektur, Abgleich, Signalausgang

**Display:** Einstellungen z. B. zur Sprache, Messwertanzeige, Beleuchtung

**Diagnose:** Informationen z. B. zu Gerätestatus, Schleppzeiger, Messsicherheit, Simulation

Weitere Einstellungen: PIN, Datum/Uhrzeit, Reset, Kopierfunktion Info: Gerätename, Hard- und Softwareversion, Kalibrierdatum, Sensormerkmale

Im Hauptmenüpunkt "Inbetriebnahme" sollten zur optimalen Einstellung der Messung die einzelnen Untermenüpunkte nacheinander ausgewählt und mit den richtigen Parametern versehen werden.

Folgende Untermenüpunkte sind verfügbar:





In den folgenden Abschnitten werden die Menüpunkte aus dem Menü "Inbetriebnahme" zur elektronischen Differenzdruckmessung detailliert beschrieben. Je nach Ihrer gewählten Anwendung sind unterschiedliche Abschnitte von Bedeutung.

#### Information:

Die weiteren Menüpunkte des Menüs "Inbetriebnahme" sowie die kompletten Menüs "Display", "Diagnose", "Weitere Einstellungen" und "Info" werden in der Betriebsanleitung des jeweiligen Master-Sensors beschrieben.

### **Anwendung**

#### 6.1.1 Inbetriebnahme

In diesem Menüpunkt aktivieren/deaktivieren Sie den Slave-Sensor für elektronischen Differenzdruck und wählen die Anwendung aus.

Der IPT-2x in Verbindung mit einem Slave-Sensor ist zur Durchfluss-, Differenzdruck-, Dichte- und Trennschichtmessung einsetzbar. Die Werkseinstellung ist Differenzdruckmessung. Die Umschaltung erfolgt in diesem Bedienmenü.

Wenn Sie **einen** Slave-Sensor angeschlossen haben, bestätigen Sie dies durch "Aktivieren".

## •

#### Hinweis:

Zur Anzeige der Anwendungen in der elektronischen Differenzdruckmessung ist es zwingend erforderlich, den Slave-Sensor zu aktivieren.









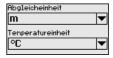
Geben Sie die gewünschten Parameter über die entsprechenden Tasten ein, speichern Ihre Eingaben mit [OK] und gehen Sie mit [ESC] und [->] zum nächsten Menüpunkt.

#### Einheiten

In diesem Menüpunkt legen Sie die Einheiten für den "Min.-Abgleich/Zero" und "Max.-Abgleich/Span" sowie den statischen Druck fest.







Soll der Füllstand in einer Höheneinheit abgeglichen werden, so ist später beim Abgleich zusätzlich die Eingabe der Dichte des Mediums erforderlich.

Zusätzlich wird die Einheit im Menüpunkt "Schleppzeiger Temperatur" festgelegt.

Geben Sie die gewünschten Parameter über die entsprechenden Tasten ein, speichern Ihre Eingaben mit [OK] und gehen Sie mit [ESC] und [->] zum nächsten Menüpunkt.

#### Lagekorrektur

Die Einbaulage des Gerätes kann besonders bei Druckmittlersystemen den Messwert verschieben (Offset). Die Lagekorrektur kompensiert diesen Offset. Dabei wird der aktuelle Messwert automatisch übernommen. Bei Relativdruckmesszellen kann zusätzlich ein manueller Offset durchgeführt werden.

Bei einer Master-/Slave-Kombination bestehen für die Lagekorrektur folgende Möglichkeiten

- Automatische Korrektur f
  ür beide Sensoren
- Manuelle Korrektur für den Master (Differenzdruck)
- Manuelle Korrektur f
  ür den Slave (statischer Duck)

Bei einer Master-/Slave-Kombination mit der Anwendung "Dichtekompensierte Füllstandmessung" bestehen für die Lagekorrektur zusätzlich folgende Möglichkeiten

- Automatische Korrektur Master (Füllstand)
- Manuelle Korrektur für den Master (Füllstand)















Bei der automatischen Lagekorrektur wird der aktuelle Messwert als Korrekturwert übernommen. Er darf dabei nicht durch Füllgutbedeckung oder einen statischen Druck verfälscht sein.

Bei der manuellen Lagekorrektur wird der Offsetwert durch den Anwender festgelegt. Wählen Sie hierzu die Funktion "Editieren" und geben Sie den gewünschten Wert ein.

Speichern Sie Ihre Eingaben mit [OK] und gehen Sie mit [ESC] und [->] zum nächsten Menüpunkt.

Nach durchgeführter Lagekorrektur ist der aktuelle Messwert zu 0 korrigiert. Der Korrekturwert steht mit umgekehrten Vorzeichen als Offsetwert im Display.

Die Lagekorrektur lässt sich beliebig oft wiederholen.

## **Abgleich**

Der IPT-2x misst unabhängig von der im Menüpunkt "*Anwendung*" gewählten Prozessgröße immer einen Druck. Um die gewählte Prozessgröße richtig ausgeben zu können, muss eine Zuweisung zu 0 % und 100 % des Ausgangssignals erfolgen (Abgleich).

Bei der Anwendung "Füllstand" wird zum Abgleich der hydrostatische Druck, z. B. bei vollem und leerem Behälter eingegeben. Ein überlagerter Druck wird durch den Slave-Sensor erfasst und automatisch kompensiert. Siehe folgendes Beispiel:

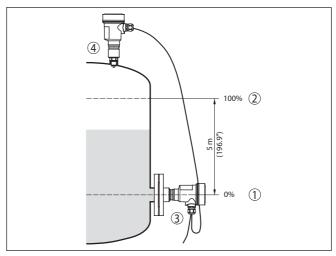


Abb. 24: Parametrierbeispiel Min.-/Max.-Abgleich Füllstandmessung

- 1 Min. Füllstand = 0 % entspricht 0,0 mbar
- 2 Max. Füllstand = 100 % entspricht 490,5 mbar
- 3 IPT-2x
- 4 IPT-2x. Slave-Sensor

Sind diese Werte nicht bekannt, kann auch mit Füllständen von beispielsweise 10 % und 90 % abgeglichen werden. Anhand dieser Eingaben wird dann die eigentliche Füllhöhe errechnet.

Der aktuelle Füllstand spielt bei diesem Abgleich keine Rolle, der Min.-/Max.-Abgleich wird immer ohne Veränderung des Füllguts durchgeführt. Somit können diese Einstellungen bereits im Vorfeld durchgeführt werden, ohne dass das Gerät eingebaut sein muss.

## Hinweis:



Werden die Einstellbereiche überschritten, so wird der eingegebene Wert nicht übernommen. Das Editieren kann mit [ESC] abgebrochen oder auf einen Wert innerhalb der Einstellbereiche korrigiert werden.

Für die übrigen Prozessgrößen wie z. B. Prozessdruck, Differenzdruck oder Durchfluss wird der Abgleich entsprechend durchgeführt.

#### Min.-Abgleich Füllstand

Gehen Sie wie folgt vor:

Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Abgleich", dann "Min.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







 Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.

- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen (z. B. 10 %) und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Druckwert.
- Den zugehörigen Druckwert für den Min.-Füllstand eingeben (z. B. 0 mbar).
- Einstellungen mit [OK] speichern und mit [ESC] und [->] zum Max.-Abgleich wechseln.

Der Min.-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Befüllung geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

### Max.-Abgleich Füllstand

Gehen Sie wie folgt vor:

 Mit [->] den Menüpunkt Max.-Abgleich auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen (z. B. 90 %) und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Druckwert.
- Passend zum Prozentwert den Druckwert für den vollen Behälter eingeben (z. B. 900 mbar).
- 5. Einstellungen mit [OK] speichern

Der Max.-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Befüllung geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

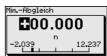
## Min.-Abgleich Durchfluss

Gehen Sie wie folgt vor:

 Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Min.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den mbar-Wert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten mbar-Wert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.
- 4. Mit [ESC] und [->] zum Span-Abgleich wechseln

Bei Durchfluss in zwei Richtungen (bidirektional) ist auch ein negativer Differenzdruck möglich. Beim Min.-Abgleich ist dann der maximale negative Druck einzugeben. Bei der Linearisierung ist entsprechend "bidirektional" bzw. "bidirektional-radiziert" auszuwählen, siehe Menüpunkt "Linerarisierung".

Der Min.-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Druck geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

## Max.-Abgleich Durchfluss Gehen Sie wie folgt vor:

1. Mit [->] den Menüpunkt Max.-Abgleich auswählen und mit [OK] bestätigen.







- 2. Mit [OK] den mbar-Wert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- 3. Den gewünschten mbar-Wert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.

Der Max.-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Druck geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

#### Zero-Abgleich Differenzdruck

Gehen Sie wie folgt vor:

1. Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Zero-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den mbar-Wert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- 3. Den gewünschten mbar-Wert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.
- 4. Mit [ESC] und [->] zum Span-Abgleich wechseln

Der Zero-Abgleich ist damit abgeschlossen.

# Information:

Der Zero-Abgleich verschiebt den Wert des Span-Abgleichs. Die Messspanne, d. h. der Unterschiedsbetrag zwischen diesen Werten, bleibt dabei erhalten.

Für einen Abgleich mit Druck geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

## Span-Abgleich Differenzdruck

Gehen Sie wie folgt vor:

Mit [->] den Menüpunkt Span-Abgleich auswählen und mit [OK] bestätigen.





- Mit [OK] den mbar-Wert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten mbar-Wert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.

Der Span-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Druck geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

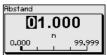
## **Abstand Dichte**

#### Gehen Sie wie folgt vor:

 Im Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] "Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun den Menüpunkt "Abstand" mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Sensorabstand editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- . Den Abstand mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.

Die Eingabe des Abstandes ist damit abgeschlossen.

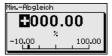
### Min.-Abgleich Dichte

## Gehen Sie wie folgt vor:

Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Min.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Dichtewert.
- 4. Passend zum Prozentwert die minimale Dichte eingeben.
- Einstellungen mit [OK] speichern und mit [ESC] und [->] zum Max.-Abgleich wechseln.

Der Min.-Abgleich Dichte ist damit abgeschlossen.

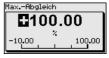
## Max.-Abgleich Dichte

#### Gehen Sie wie folgt vor:

Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Max.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Dichtewert.
- 4. Passend zum Prozentwert die maximale Dichte eingeben.

Der Max.-Abgleich Dichte ist damit abgeschlossen.

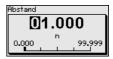
#### **Abstand Trennschicht**

#### Gehen Sie wie folgt vor:

 Im Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] "Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun den Menüpunkt "Abstand" mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Sensorabstand editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- 3. Den Abstand mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.

Die Eingabe des Abstandes ist damit abgeschlossen.

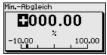
#### Min.-Abgleich Trennschicht

#### Gehen Sie wie folgt vor:

Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Min.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Höhenwert.
- Passend zum Prozentwert die minimale H\u00f6he der Trennschicht eingeben.
- Einstellungen mit [OK] speichern und mit [ESC] und [->] zum Max.-Abgleich wechseln.

Der Min.-Abgleich Trennschicht ist damit abgeschlossen.

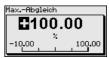
#### Max.-Abgleich Trennschicht

#### Gehen Sie wie folgt vor:

Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Max.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Höhenwert.
- Passend zum Prozentwert die maximale H\u00f6he der Trennschicht eingeben.

Der Max.-Abgleich Trennschicht ist damit abgeschlossen.

#### Abstand Füllstand dichtekompensiert

#### Gehen Sie wie folgt vor:

 Im Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] "Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun den Menüpunkt "Abstand" mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Sensorabstand editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- . Den Abstand mit [+] einstellen und mit [OK] speichern.

Die Eingabe des Abstandes ist damit abgeschlossen.

# Min.-Abgleich Füllstand dichtekompensiert

#### Gehen Sie wie folgt vor:

Den Menüpunkt "Inbetriebnahme" mit [->] auswählen und mit [OK] bestätigen. Nun mit [->] den Menüpunkt "Abgleich", dann "Min.-Abgleich" auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen (z. B. 0 %) und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Druckwert.
- Den zugehörigen Wert für den Min.-Füllstand eingeben (z. B. 0 m).
- Einstellungen mit [OK] speichern und mit [ESC] und [->] zum Max.-Abgleich wechseln.

Der Min.-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Befüllung geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

# Max.-Abgleich Füllstand dichtekompensiert

#### Gehen Sie wie folgt vor:

 Mit [->] den Menüpunkt Max.-Abgleich auswählen und mit [OK] bestätigen.







- Mit [OK] den Prozentwert editieren und den Cursor mit [->] auf die gewünschte Stelle setzen.
- Den gewünschten Prozentwert mit [+] einstellen (z. B. 100 %) und mit [OK] speichern. Der Cursor springt nun auf den Druckwert.
- Passend zum Prozentwert den Wert für den vollen Behälter eingeben (z. B. 10 m).
- 5. Einstellungen mit [OK] speichern

Der Max.-Abgleich ist damit abgeschlossen.

Für einen Abgleich mit Befüllung geben Sie einfach den unten auf dem Display angezeigten aktuellen Messwert ein.

Eine Linearisierung ist bei allen Messaufgaben erforderlich, bei denen die gemessene Prozessgröße nicht linear mit dem Messwert ansteigt. Das gilt z. B. für Durchfluss gemessen über Differenzdruck oder Behältervolumen gemessen über Füllstand. Für diese Fälle sind entsprechende Linearisierungskurven hinterlegt. Sie geben das Verhältnis zwischen prozentualem Messwert und der Prozessgröße an. Die Linearisierung gilt für die Messwertanzeige und den Stromausgang.







Bei Durchflussmessung und Auswahl "Linear" sind Anzeige und Ausgang (Prozentwert/Strom) linear zum "Differenzdruck". Damit kann z. B. ein Durchflussrechner gespeist werden.

Bei Durchflussmessung und Auswahl "Radiziert" sind Anzeige und Ausgang (Prozentwert/Strom) linear zum "Durchfluss". 4)

Bei Durchfluss in zwei Richtungen (bidirektional) ist auch ein negativer Differenzdruck möglich. Dies ist bereits im Menüpunkt "*Min.-Abgleich Durchfluss*" zu berücksichtigen.



#### Vorsicht:

Beim Einsatz des jeweiligen Sensors als Teil einer Überfüllsicherung nach WHG ist folgendes zu beachten:

Wird eine Linearisierungskurve gewählt, so ist das Messsignal nicht mehr zwangsweise linear zur Füllhöhe. Dies ist vom Anwender insbesondere bei der Einstellung des Schaltpunktes am Grenzsignalgeber zu berücksichtigen.

AI FB1

Linearisierung

Da die Parametrierung des Function Blocks 1 (FB1) sehr umfangreich ist, wurde sie auf einzelne Untermenüpunkte aufgeteilt.

<sup>4)</sup> Das Gerät geht von annähernd konstanter Temperatur und statischem Druck aus und errechnet über die radizierte Kennlinie den Durchfluss aus dem gemessenen Differenzdruck.





#### Al FB1 - Channel

Im Menüpunkt "Channel" legen Sie das Eingangssignal zur Weiterbearbeitung im AI FB 1 fest.

Als Eingangssignale können die Ausgangswerte des Transducer Blocks (TB) ausgewählt werden.





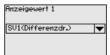


## 6.1.2 Display

# Anzeigewert 1 und 2 - 4 ... 20 mA

In diesem Menüpunkt definieren Sie, welcher Messwert auf dem Display angezeigt wird.







Die Werkseinstellung für den Anzeigewert ist "Differenzdruck".

## Anzeigeformat 1 und 2

In diesem Menüpunkt definieren Sie, mit wievielen Nachkommastellen der Messwert auf dem Display anzeigt wird.







Die Werkseinstellung für das Anzeigeformat ist "Automatisch".

# Anzeigewert 1 und 2 - Bussysteme

In diesem Menüpunkt definieren Sie, welcher Messwert auf dem Display angezeigt wird.







Die Werkseinstellung für den Anzeigewert ist "Differenzdruck".

## Anzeigeformat 1 und 2

In diesem Menüpunkt definieren Sie, mit wievielen Nachkommastellen der Messwert auf dem Display anzeigt wird.







Die Werkseinstellung für das Anzeigeformat ist "Automatisch".

## 6.1.3 Diagnose

#### Schleppzeiger Druck

Im Sensor werden der jeweils minimale und maximale Messwert für Differenzdruck und statischen Druck gespeichert. Im Menüpunkt "Schleppzeiger Druck" werden die beiden Werte angezeigt.

In einem weiteren Fenster können Sie für die Schleppzeigerwerte separat ein Reset durchführen.



Differenzdruck
Min. – 0.507 bar
Max. 0.507 bar
Statischer Druck
Min. 0.00 bar
Max. 0.50 bar



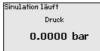
#### Simulation 4 ... 20 mA/ HART

In diesem Menüpunkt simulieren Sie Messwerte. Damit lässt sich der Signalweg, z. B. über nachgeschaltete Anzeigegeräte oder die Eingangskarte des Leitsystems testen.













Wählen Sie die gewünschte Simulationsgröße aus und stellen Sie den gewünschten Zahlenwert ein.

Um die Simulation zu deaktivieren, drücken Sie die [ESC]-Taste und bestätigen Sie die Meldung "Simulation deaktivieren" mit der [OK]-Taste.



#### Vorsicht:

Bei laufender Simulation wird der simulierte Wert als 4 ... 20 mA-Stromwert und als digitales HART-Signal ausgegeben. Die Statusmeldung im Rahmen der Asset-Management-Funktion ist "*Maintenance*".



#### Hinweis

Der Sensor beendet die Simulation ohne manuelle Deaktivierung automatisch nach 60 Minuten.

#### Simulation Bussysteme

In diesem Menüpunkt simulieren Sie Messwerte. Damit lässt sich der Signalweg, z.B. über nachgeschaltete Anzeigegeräte oder die Eingangskarte des Leitsystems testen.







Simulation läuft Druck **0.0000 bar** 



Simulation
Simulation
deaktivieren?

Wählen Sie die gewünschte Simulationsgröße aus und stellen Sie den gewünschten Zahlenwert ein.

Um die Simulation zu deaktivieren, drücken Sie die [ESC]-Taste und bestätigen Sie die Meldung "Simulation deaktivieren" mit der [OK]-Taste.



#### Vorsicht:

Bei laufender Simulation wird der simulierte Wert als digitales Signal ausgegeben. Die Statusmeldung im Rahmen der Asset-Management-Funktion ist "Maintenance".



#### Hinweis:

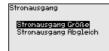
Der Sensor beendet die Simulation ohne manuelle Deaktivierung automatisch nach 60 Minuten.

#### 6.1.4 Weitere Einstellungen

# Stromausgang 1 und 2 (Größe)

Im Menüpunkt "Stromausgang Größe" legen Sie fest, welche Messgröße über den Stromausgang ausgegeben wird.







Folgende Auswahl ist je nach gewählter Anwendung möglich:

- Durchfluss
- Höhe Trennschicht
- Dichte
- Differenzdruck
- Statischer Druck
- Prozent
- Skaliert
- Prozent linearisiert
- Messzellentemperatur (keramische Messzelle)
- Elektroniktemperatur

#### Kennwerte Wirkdruckgeber

In diesem Menüpunkt werden die Einheiten für den Wirkdruckgeber festgelegt sowie die Auswahl Massen- oder Volumendurchfluss getroffen.

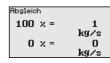












Weiterhin wird der Abgleich für den Volumen- bzw. Massendurchfluss bei 0 % bzw. 100 % durchgeführt.

## 6 In Betrieb nehmen mit dem Anzeige- und Bedienmodul

Das Gerät summiert den Durchfluss automatisch in der ausgewählten Einheit. Bei entsprechendem Abgleich und bidirektionaler Linearisierung wird der Durchfluss sowohl positiv als auch negativ gezählt.

## 7 Diagnose, Asset Management und Service

#### 7.1 Instandhalten

#### Wartung

Bei bestimmungsgemäßer Verwendung ist im Normalbetrieb keine besondere Wartung erforderlich.

#### Vorkehrungen gegen Anhaftungen

Bei manchen Anwendungen können Füllgutanhaftungen an der Membran das Messergebnis beeinflussen. Treffen Sie deshalb je nach Sensor und Anwendung Vorkehrungen, um starke Anhaftungen und insbesondere Aushärtungen zu vermeiden.

#### Reinigung

Die Reinigung trägt dazu bei, dass Typschild und Markierungen auf dem Gerät sichtbar sind.

Beachten Sie hierzu folgendes:

- Nur Reinigungsmittel verwenden, die Gehäuse, Typschild und Dichtungen nicht angreifen
- Nur Reinigungsmethoden einsetzen, die der Geräteschutzart entsprechen

## 7.2 Störungen beseitigen

#### Verhalten bei Störungen

Es liegt in der Verantwortung des Anlagenbetreibers, geeignete Maßnahmen zur Beseitigung aufgetretener Störungen zu ergreifen.

#### Störungsbeseitigung

Die ersten Maßnahmen sind:

- Auswertung von Fehlermeldungen
- Überprüfung des Ausgangssignals
- Behandlung von Messfehlern

Weitere umfassende Diagnosemöglichkeiten bieten Ihnen ein PC/ Notebook mit der Software PACTware und dem passenden DTM. In vielen Fällen lassen sich die Ursachen auf diesem Wege feststellen und die Störungen so beseitigen.

#### Verhalten nach Störungsbeseitigung

Je nach Störungsursache und getroffenen Maßnahmen sind ggf. die in Kapitel "In Betrieb nehmen" beschriebenen Handlungsschritte erneut zu durchlaufen bzw. auf Plausibilität und Vollständigkeit zu überprüfen.

# 7.3 Prozessbaugruppe bei Ausführung IP68 (25 bar) tauschen

Bei der Ausführung IP68 (25 bar) kann der Anwender die Prozessbaugruppe vor Ort tauschen. Anschlusskabel und externes Gehäuse können beibehalten werden.

Erforderliches Werkzeug:

Innensechskantschlüssel, Größe 2



#### Vorsicht:

Der Austausch darf nur im spannungsfreien Zustand erfolgen.



Bei Ex-Anwendungen darf nur ein Austauschteil mit entsprechender Ex-Zulassung eingesetzt werden.



#### Vorsicht:

Beim Austausch die Innenseite der Teile vor Schmutz und Feuchtigkeit schützen.

Gehen Sie zum Tausch wie folgt vor:

- 1. Fixierschraube mit Innensechskantschlüssel lösen
- 2. Kabelbaugruppe vorsichtig von der Prozessbaugruppe abziehen

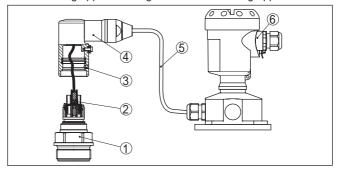


Abb. 25: IPT-2x in IP68-Ausführung 25 bar und seitlichem Kabelabgang, externes Gehäuse

- 1 Prozessbaugruppe
- 2 Steckverbinder
- 3 Fixierschraube
- 4 Kabelbaugruppe
- 5 Anschlusskabel 6 Externes Gehäuse
- Steckverbinder lösen
- 4. Neue Prozessbaugruppe an die Messstelle montieren
- 5. Steckverbinder wieder zusammenfügen
- Kabelbaugruppe auf Prozessbaugruppe stecken und in gewünschte Position drehen
- 7. Fixierschraube mit Innensechskantschlüssel festdrehen Der Austausch ist damit abgeschlossen.

#### 7.4 Elektronikeinsatz tauschen

Der Elektronikeinsatz kann bei einem Defekt vom Anwender gegen einen identischen Typ getauscht werden.



Bei Ex-Anwendungen darf nur ein Gerät und ein Elektronikeinsatz mit entsprechender Ex-Zulassung eingesetzt werden.

Falls vor Ort kein Elektronikeinsatz verfügbar ist, kann dieser über die für Sie zuständige Vertretung bestellt werden.

## 7.5 Das Gerät reparieren

Hinweise zur Rücksendung befinden sich in der Rubrik "Service" auf unserer lokalen Internetseite.

Sollte eine Reparatur erforderlich sein, gehen Sie folgendermaßen vor:

- Für jedes Gerät ein Formular ausfüllen
- Eine evtl. Kontamination angeben
- Das Gerät reinigen und bruchsicher verpacken
- Dem Gerät das ausgefüllte Formular und eventuell ein Sicherheitsdatenblatt beilegen

## 8 Ausbauen

#### 8.1 Ausbauschritte



#### Warnung:

Achten Sie vor dem Ausbauen auf gefährliche Prozessbedingungen wie z. B. Druck im Behälter oder Rohrleitung, hohe Temperaturen, aggressive oder toxische Medien etc.

Beachten Sie die Kapitel "Montieren" und "An die Spannungsversorgung anschließen" und führen Sie die dort angegebenen Schritte sinngemäß umgekehrt durch.

## 8.2 Entsorgen

Das Gerät besteht aus Werkstoffen, die von darauf spezialisierten Recyclingbetrieben wieder verwertet werden können. Wir haben hierzu die Elektronik leicht trennbar gestaltet und verwenden recyclebare Werkstoffe.

#### WEEE-Richtlinie

Das Gerät fällt nicht in den Geltungsbereich der EU-WEEE-Richtlinie. Nach Artikel 2 dieser Richtlinie sind Elektro- und Elektronikgeräte davon ausgenommen, wenn sie Teil eines anderen Gerätes sind, das nicht in den Geltungsbereich der Richtlinie fällt. Dies sind u. a. ortsfeste Industrieanlagen.

Führen Sie das Gerät direkt einem spezialisierten Recyclingbetrieb zu und nutzen Sie dafür nicht die kommunalen Sammelstellen.

Sollten Sie keine Möglichkeit haben, das Altgerät fachgerecht zu entsorgen, so sprechen Sie mit uns über Rücknahme und Entsorgung.

## 9 Anhang

#### 9.1 Technische Daten

## Hinweis für zugelassene Geräte

Für zugelassene Geräte (z. B. mit Ex-Zulassung) gelten die technischen Daten in den entsprechenden Sicherheitshinweisen im Lieferumfang. Diese können, z. B. bei den Prozessbedingungen oder der Spannungsversorgung, von den hier aufgeführten Daten abweichen.

Alle Zulassungsdokumente können über unsere Homepage heruntergeladen werden.

#### Werkstoffe und Gewichte

#### Werkstoffe, medienberührt (piezoresistive-/DMS-Messzelle)

Prozessanschluss 316L Membran Standard 316L

Membran ab Messbereich 25 bar, bei nicht frontbündiger Ausführung

25 bar, bei Elgiloy (2.4711)

Dichtring, O-Ring FKM (VP2/A), EPDM (A+P 70.10-02), FFKM (Perlast G75S), FEPM (Fluoraz SD890)

Dichtung für Prozessanschluss (im Lieferumfang)

- Gewinde G½ (EN 837) Klingersil C-4400

#### Werkstoffe, medienberührt (keramisch/metallische Messzelle)

Prozessanschluss 316L

Membran Alloy C276 (2.4819), goldbeschichtet 20 μ, gold-/rhodi-

umbeschichtet 5 µ/1 µ<sup>5)</sup>

Dichtung für Prozessanschluss (im Lieferumfang)

Gewinde G1½ (DIN 3852-A)
 Klingersil C-4400
 Gewinde M44 x 1,25 (DIN 13)
 FKM, FFKM, EPDM

#### Werkstoffe für Lebensmittelanwendungen

Oberflächengüte hygienische Prozessan-  $R_a < 0.8 \mu m$ 

schlüsse, typ.

Dichtung unter 316L-Wandmontageplatte EPDM

bei 3A-Zulassung

#### Werkstoffe, nicht medienberührt

Typschildträger auf Verbindungskabel PE-hart

Druckmittlerflüssigkeit keramisch/metalli- KN 92 medizinisches Weißöl (FDA-konform)

sche Messzelle

Interne Übertragungsflüssigkeit piezore- Synthetisches Öl, Halocarbonöl<sup>6)7)</sup>

sistive Messzelle

Gehäuse

Kunststoffgehäuse
 Kunststoff PBT (Polyester)

<sup>5)</sup> Nicht bei Geräten mit SIL-Qualifikation.

<sup>6)</sup> Synthetisches Öl bei Messbereichen bis 40 bar, FDA-gelistet für Lebensmittelindustrie. Bei Messbereichen ab 100 bar trockene Messzelle.

Halocarbonöl: Generell bei Sauerstoffanwendungen, nicht bei Vakuummessbereichen, nicht bei Absolutmessbereichen < 1 bar<sub>abs</sub>.

#### 9 Anhang

Aluminium-Druckgussgehäuse
 Aluminium-Druckguss AlSi10Mg, pulverbeschichtet

(Basis: Polyester)

Edelstahlgehäuse 316L

Kabelverschraubung
 PA, Edelstahl, Messing

Dichtung KabelverschraubungVerschlussstopfen Kabelverschrau-PA

bung

- Dichtung zwischen Gehäuse und Silikon SI 850 R, NBR silikonfrei

Gehäusedeckel

Sichtfenster Gehäusedeckel
 Polycarbonat (UL746-C gelistet), Glas<sup>8)</sup>

- Erdungsklemme 316L

Externes Gehäuse

Gehäuse Kunststoff PBT (Polyester), 316L
 Sockel, Wandmontageplatte Kunststoff PBT (Polyester), 316L

- Dichtung zwischen Sockel und Wand- EPDM (fest verbunden)

montageplatte

Sichtfenster im Gehäusedeckel Polycarbonat, UL746-C gelistet (bei Ex-d-Ausführung:

Glas)

Dichtung Gehäusedeckel Silikon SI 850 R, NBR silikonfrei

Erdungsklemme 316Ti/316L Verbindungskabel zum Master-Sensor PE, PUR

Gewichte

Gesamtgewicht IPT-2x ca. 0,8 ... 8 kg (1.764 ... 17.64 lbs), je nach Prozessan-

schluss und Gehäuse

#### Anzugsmomente

Max. Anzugsmoment, metrische Prozessanschlüsse

 - G¼, G½
 50 Nm (36.88 lbf ft)

 - G½ frontbündig, G1 frontbündig
 40 Nm (29.50 lbf ft)

 - G1½ frontbündig (piezoresistive
 40 Nm (29.50 lbf ft)

Messzelle)

- G1½ frontbündig (keramisch/metalli- 200 Nm (147.5 lbf ft)

sche Messzelle)

Max. Anzugsmoment, nicht metrische Prozessanschlüsse

- ½ NPT innen, ¼ NPT, 50 Nm (36.88 lbf ft)

≤ 40 bar/500 psig

- ½ NPT innen, ¼ NPT. 200 Nm (147.5 lbf ft)

> 40 bar/500 psig

7/16 NPT für Rohr ¼"
 9/16 NPT für Rohr 3/8"
 40 Nm (29.50 lbf ft)
 50 Nm (36.88 lbf ft)

Max. Anzugsmoment für NPT-Kabelverschraubungen und Conduit-Rohre

Kunststoffgehäuse
 10 Nm (7.376 lbf ft)

<sup>8)</sup> Glas bei Aluminium- und Edelstahl Feingussgehäuse

- Aluminium-/Edelstahlgehäuse

50 Nm (36.88 lbf ft)

## Eingangsgröße - Piezoresistive-/DMS-Messzelle

Die Angaben dienen zur Übersicht und beziehen sich auf die Messzelle. Einschränkungen durch Werkstoff und Bauform des Prozessanschluss sowie die gewählte Druckart sind möglich. Es gelten jeweils die Angaben des Typschildes.<sup>9)</sup>

#### Nennmessbereiche und Überlastbarkeit in bar/kPa

| Nennmessbereich           | Überlastbarkeit    |                 |  |
|---------------------------|--------------------|-----------------|--|
|                           | Maximaler Druck    | Minimaler Druck |  |
| Überdruck                 | ,                  |                 |  |
| 0 +0,4 bar/0 +40 kPa      | +1,2 bar/+120 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +1 bar/0 +100 kPa       | +3 bar/+300 kPa    | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +2,5 bar/0 +250 kPa     | +7,5 bar/+750 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +5 bar/0 +250 kPa       | +15 bar/+1500 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +10 bar/0 +1000 kPa     | +30 bar/+3000 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +16 bar/0 +1600 kPa     | +48 bar/+5000 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +25 bar/0 +2500 kPa     | +75 bar/+7500 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +40 bar/0 +4000 kPa     | +120 bar/+12 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +60 bar/0 +6000 kPa     | +180 bar/+18 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +100 bar/0 +10 MPa      | +200 bar/+20 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +160 bar/0 +10 MPa      | +320 bar/+20 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +250 bar/0 +25 MPa      | +500 bar/+20 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +400 bar/0 +40 MPa      | +800 bar/+80 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +600 bar/0 +60 MPa      | +1200 bar/+120 MPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +1000 bar/0 +100 MPa    | +1500 bar/+150 MPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 0 bar/-100 0 kPa       | +3 bar/+300 kPa    | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +1,5 bar/-100 +150 kPa | +7,5 bar/+750 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +5 bar/-100 +500 kPa   | +15 bar/+1500 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +10 bar/-100 +1000 kPa | +30 bar/+3000 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +25 bar/-100 +2500 kPa | +75 bar/+7500 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +40 bar/-100 +4000 kPa | +120 bar/+12 MPa   | -1 bar/-100 kPa |  |
| -0,2 +0,2 bar/-20 +20 kPa | +1,2 bar/+120 kPa  | -1 bar/-100 kPa |  |
| -0,5 +0,5 bar/-50 +50 kPa | +3 bar/+300 kPa    | -1 bar/-100 kPa |  |
| Absolutdruck              |                    |                 |  |
| 0 1 bar/0 100 kPa         | 3 bar/300 kPa      | 0 bar abs.      |  |
| 0 2,5 bar/0 250 kPa       | 7,5 bar/750 kPa    | 0 bar abs.      |  |
| 0 5 bar/0 500 kPa         | 15 bar/1500 kPa    | 0 bar abs.      |  |

<sup>9)</sup> Angaben zur Überlastbarkeit gelten bei Referenztemperatur.

| Nennmessbereich     | Überlastbarkeit  |                 |  |
|---------------------|------------------|-----------------|--|
|                     | Maximaler Druck  | Minimaler Druck |  |
| 0 10 bar/0 1000 kPa | 30 bar/3000 kPa  | 0 bar abs.      |  |
| 0 16 bar/0 1600 kPa | 50 bar/5000 kPa  | 0 bar abs.      |  |
| 0 25 bar/0 2500 kPa | 75 bar/+7500 kPa | 0 bar abs.      |  |
| 0 40 bar/0 4000 kPa | 120 bar/+12 MPa  | 0 bar abs.      |  |

## Eingangsgröße - Keramisch/metallische Messzelle

Die Angaben dienen zur Übersicht und beziehen sich auf die Messzelle. Einschränkungen durch Werkstoff und Bauform des Prozessanschluss sind möglich. Es gelten jeweils die Angaben des Typschildes.<sup>10)</sup>

## Nennmessbereiche und Überlastbarkeit in bar/kPa

| Nennmessbereich           | Überlastbarkeit   |                 |  |
|---------------------------|-------------------|-----------------|--|
|                           | Maximaler Druck   | Minimaler Druck |  |
| Überdruck                 |                   |                 |  |
| 0 +0,1 bar/0 +10 kPa      | +15 bar/+1500 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +0,4 bar/0 +40 kPa      | +30 bar/+3000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +1 bar/0 +100 kPa       | +35 bar/+3500 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +2,5 bar/0 +250 kPa     | +50 bar/+5000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +10 bar/0 +1000 kPa     | +50 bar/+5000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| 0 +25 bar/0 +2500 kPa     | +50 bar/+5000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 0 bar/-100 0 kPa       | +35 bar/+3500 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +1,5 bar/-100 +150 kPa | +50 bar/+5000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +10 bar/-100 +1000 kPa | +50 bar/+5000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -1 +25 bar/-100 +2500 kPa | +50 bar/+5000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -0,2 +0,2 bar/-20 +20 kPa | +20 bar/+3000 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| -0,5 +0,5 bar/-50 +50 kPa | +35 bar/+3500 kPa | -1 bar/-100 kPa |  |
| Absolutdruck              |                   |                 |  |
| 0 1 bar/0 100 kPa         | 35 bar/3500 kPa   | 0 bar abs.      |  |
| 0 2,5 bar/0 250 kPa       | 50 bar/5000 kPa   | 0 bar abs.      |  |
| 0 10 bar/0 1000 kPa       | 50 bar/5000 kPa   | 0 bar abs.      |  |
| 0 25 bar/0 2500 kPa       | 50 bar/5000 kPa   | 0 bar abs.      |  |

## Nennmessbereiche und Überlastbarkeit in psi

| Nennmessbereich | Überlastbarkeit |                 |
|-----------------|-----------------|-----------------|
|                 | Maximaler Druck | Minimaler Druck |
| Überdruck       |                 |                 |

<sup>10)</sup> Angaben zur Überlastbarkeit gelten bei Referenztemperatur.

| Nennmessbereich | erlastbarkeit   |                 |
|-----------------|-----------------|-----------------|
|                 | Maximaler Druck | Minimaler Druck |
| 0 +1.5 psig     | +220 psig       | -14.5 psig      |
| 0 +5 psig       | +435 psig       | -14.5 psig      |
| 0 +15 psig      | +510 psig       | -14.5 psig      |
| 0 +30 psig      | +725 psig       | -14.5 psig      |
| 0 +150 psig     | +725 psig       | -14.5 psig      |
| 0 +300 psig     | +725 psig       | -14.5 psig      |
| -14.5 0 psig    | +510 psig       | -14.5 psig      |
| -14.5 +20 psig  | +725 psig       | -14.5 psig      |
| -14.5 +150 psig | +725 psig       | -14.5 psig      |
| -14.5 +300 psig | +725 psig       | -14.5 psig      |
| -3 +3 psig      | +290 psi        | -14.5 psig      |
| -7 +7 psig      | +525 psig       | -14.5 psig      |
| Absolutdruck    |                 |                 |
| 0 15 psi        | 525 psi         | 0 psi           |
| 0 30 psi        | 725 psi         | 0 psi           |
| 0 150 psi       | 725 psig        | 0 psi           |
| 0 300 psi       | 725 psig        | 0 psi           |

#### Einstellbereiche

Angaben beziehen sich auf den Nennmessbereich, Druckwerte kleiner als -1 bar können nicht eingestellt werden

Füllstand (Min.-/Max.-Abgleich)

- Prozentwert- Druckwert-120 ... 120 %

Durchfluss (Min.-/Max.-Abgleich)

Prozentwert 0 bzw. 100 % fest
 Druckwert -120 ... 120 %

Differenzdruck (Zero-/Span-Abgleich)

- Zero-95 ... +95 %- Span-120 ... +120 %

Dichte (Min.-/Max.-Abgleich)

- Prozentwert -10 ... 100 %

Dichtewert entsprechend den Messbereichen in kg/dm³

Trennschicht (Min.-/Max.-Abgleich)

- Prozentwert -10 ... 100 %

Höhenwert entsprechend den Messbereichen in m

Max. zulässiger Turn Down Unbegrenzt (empfohlen 20 : 1)

#### **Dynamisches Verhalten Ausgang**

Dynamische Kenngrößen, abhängig von Medium und Temperatur

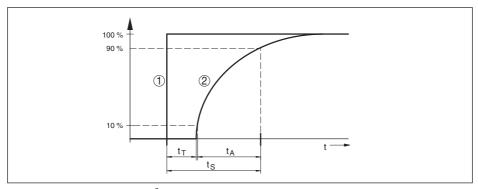


Abb. 26: Verhalten bei sprunghafter Änderung der Prozessgröße. tr. Totzeit; tg.: Anstiegszeit; tg.: Sprungantwortzeit

- 1 Prozessgröße
- 2 Ausgangssignal

|                                      | IPT-2x  | IPT-2x - IP68 (25 bar) |
|--------------------------------------|---------|------------------------|
| Totzeit                              | ≤ 25 ms | ≤ 50 ms                |
| Anstiegszeit (10 90 %)               | ≤ 55 ms | ≤ 150 ms               |
| Sprungantwortzeit (ti: 0 s, 10 90 %) | ≤ 80 ms | ≤ 200 ms               |

Dämpfung (63 % der Eingangsgröße)

0 ... 999 s, über Menüpunkt "Dämpfung" einstellbar

## Referenzbedingungen und Einflussgrößen (nach DIN EN 60770-1)

Referenzbedingungen nach DIN EN 61298-1

- Temperatur +18 ... +30 °C (+64 ... +86 °F)

- Relative Luftfeuchte 45 ... 75 %

- Luftdruck 860 ... 1060 mbar/86 ... 106 kPa (12.5 ... 15.4 psi)

Kennlinienbestimmung Grenzpunkteinstellung nach IEC 61298-2

Kennliniencharakteristik Linear

Referenzeinbaulage stehend, Messmembran zeigt nach unten

Einfluss der Einbaulage

- Piezoresistive-/DMS-Messzelle abhängig von Prozessanschluss und Druckmittler

Keramisch/metallische Messzelle
 5 mbar/0,5 kPa (0.07 psig)

Abweichung am Stromausgang durch starke, hochfrequente elektromagnetische Felder im Rahmen der EN 61326-1

 $< \pm 150 \, \mu A$ 

#### Messabweichung (nach IEC 60770-1)

Angaben beziehen sich auf die eingestellte Messspanne. Turn down (TD) ist das Verhältnis Nennmessbereich/eingestellte Messspanne.

| Genauigkeitsklasse | Nichtlinearität, Hysterese und Nicht-<br>wiederholbarkeit bei TD 1 : 1 bis 5 : 1 | Nichtlinearität, Hysterese und Nicht-<br>wiederholbarkeit bei TD > 5:1 |
|--------------------|--|--|
| 0,075 %            | < 0,075 %  | < 0,015 % x TD   |
| 0,1 %              | < 0,1 %  | < 0,02 % x TD  |
| 0,2 %              | < 0,2 %  | < 0,04 % x TD  |

#### Einfluss der Mediumtemperatur

#### Thermische Änderung Nullsignal und Ausgangsspanne

Turn down (TD) ist das Verhältnis Nennmessbereich/eingestellte Messspanne.

Die thermische Änderung Nullsignal und Ausgangsspanne entspricht dem Wert  $F_{\tau}$  in Kapitel "Berechnung der Gesamtabweichung (nach DIN 16086)".

#### Piezoresistive-/DMS-Messzelle

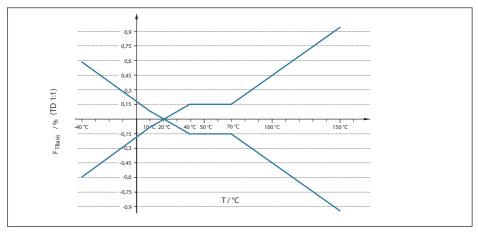


Abb. 27: Basis-Temperaturfehler F<sub>TRasis</sub> bei TD 1:1

Der Basis-Temperaturfehler in % aus der obigen Grafik kann sich durch Zusatzfaktoren wie Genauigkeitsklasse (Faktor FMZ) und Turn Down (Faktor FTD) erhöhen. Die Zusatzfaktoren sind in den folgenden Tabellen aufgelistet.

#### Zusatzfaktor durch Genauigkeitsklasse

| Genauigkeitsklasse | 0,075 %, 0,1 % | 0,2 % |
|--------------------|----------------|-------|
| Faktor FMZ         | 1              | 3     |

#### Zusatzfaktor durch Turn Down

Der Zusatzfaktor FTD durch Turn Down wird nach folgender Formel errechnet:

$$F_{TD} = 0.5 \times TD + 0.5$$

In der Tabelle sind Beispielwerte für typische Turn Downs aufgelistet.

| Turn Down  | TD 1:1 | TD 2,5 : 1 | TD:1 | TD 10:1 | TD 20 : 1 |
|------------|--------|------------|------|---------|-----------|
| Faktor FTD | 1      | 1,75       | 3    | 5,5     | 10,5      |

#### Keramisch/Metallische Messzelle - Standard

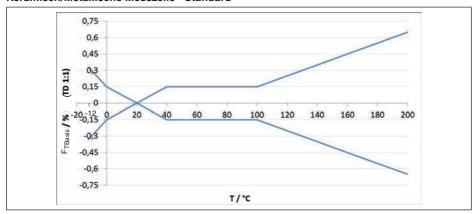


Abb. 28: Basis-Temperaturfehler  $F_{TBasis}$  bei TD 1 : 1

Der Basis-Temperaturfehler in % aus der obigen Grafik kann sich durch Zusatzfaktoren je nach Messzellenausführung (Faktor FMZ) und Turn Down (Faktor FTD) erhöhen. Die Zusatzfaktoren sind in den folgenden Tabellen aufgelistet.

#### Zusatzfaktor durch Messzellenausführung

| Messzellenausführung | Messzelle - Standard |       |
|----------------------|----------------------|-------|
|                      | 0,075 %, 0,1 %       | 0,2 % |
| Faktor FMZ           | 1                    | 3     |

#### Zusatzfaktor durch Turn Down

Der Zusatzfaktor FTD durch Turn Down wird nach folgender Formel errechnet:

$$F_{TD} = 0.5 \times TD + 0.5$$

In der Tabelle sind Beispielwerte für typische Turn Downs aufgelistet.

| Turn Down  | TD 1:1 | TD 2,5 : 1 | TD 5 : 1 | TD 10:1 | TD 20 : 1 |
|------------|--------|------------|----------|---------|-----------|
| Faktor FTD | 1      | 1,75       | 3        | 5,5     | 10,5      |

#### Langzeitstabilität (gemäß DIN 16086)

Gilt für den jeweiligen **digitalen** Signalausgang (z. B. HART, Profibus PA) sowie für den **analogen** 4 ... 20 mA-Stromausgang unter Referenzbedingungen. Angaben beziehen sich auf die eingestellte Messspanne. Turn down (TD) ist das Verhältnis Nennmessbereich/eingestellte Messspanne.

#### Langzeitstabilität - keramisch/metallische Messzelle

| Zeitraum |               |
|----------|---------------|
| Ein Jahr | < 0,05 % x TD |

<sup>11)</sup> Bei keramisch/metallischer Messzelle mit goldbeschichteter Membran sind die Werte mit Faktor 3 zu multiplizieren.

## 9 Anhang

| Zeitraum   |              |
|------------|--------------|
| Fünf Jahre | < 0,1 % x TD |
| Zehn Jahre | < 0,2 % x TD |

## Langzeitstabilität - piezoresistive-/DMS-Messzelle

| Ausführung   |                    |
|--|--------------------|
| Messbereiche > 1 bar   | < 0,1 % x TD/Jahr  |
| Messbereiche > 1 bar, Druckmittlerflüssigkeit synthetisches Öl, Membran Elgiloy (2.4711) | < 0,15 % x TD/Jahr |
| Messbereich 1 bar  | < 0,15 % x TD/Jahr |
| Messbereich 0,4 bar  | < 0,35 % x TD/Jahr |

## Prozessbedingungen - piezoresistive-/DMS-Messzelle

## Prozesstemperatur

| Dichtung  | Sensorausführung                    |                                       |                           |                            |  |
|---|-------------------------------------|---------------------------------------|---------------------------|----------------------------|--|
|   | Standard                            | Erweiterter<br>Temperaturbe-<br>reich | Hygienea                  | nschlüsse                  | Ausführung für<br>Sauerstoffan-<br>wendungen |
|   | p <sub>abs</sub> ≥ 1 r              | nbar                                  | p <sub>abs</sub> ≥ 1 mbar | p <sub>abs</sub> ≥ 10 mbar | p <sub>abs</sub> ≥ 10 mbar                   |
| Ohne Berück-<br>sichtigung der<br>Dichtung <sup>12)</sup> | -20/-40 +105 °C<br>(-4/-40 +221 °F) | -                                     | -                         | -                          | -20 +60 °C                                   |
| FKM (VP2/A)   | -20 +105 °C                         | -20 +150 °C                           | -20 +85 °C                | -20 +150 °C                | (-4 +140 °F)                                 |
| EPDM (A+P<br>70.10-02)                                    | (-4 +221 °F)                        |                                       | (-4 +185 °F)              | (-4 +302 °F)               |  |
| FFKM (Perlast   | -15 +105 °C                         | -15 +150 °C                           | -15 +85 °C                | -15 +150 °C                | -15 +60 °C                                   |
| G75S)   | (+5 +221 °F)                        | (+5 +302 °F)                          | (+5 +185 °F)              | (+5 +302 °F)               | (+5 +140 °F)                                 |
| FEPM (Fluoraz   | -5 +105 °C                          | _                                     | _                         | _                          | -5 +60 °C                                    |
| SD890)  | (+23 +221 °F)                       |                                       |                           |                            | (+23 +140 °F)                                |

## **Temperaturderating**

<sup>12)</sup> Prozessanschlüsse nach DIN 3852-A, EN 837

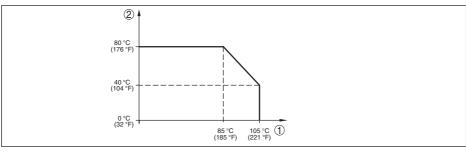


Abb. 29: Temperaturderating IPT-2x, Ausführung bis +105 °C (+221 °F)

- 1 Prozesstemperatur
- 2 Umgebungstemperatur

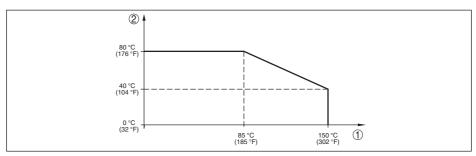


Abb. 30: Temperaturderating IPT-2x, Ausführung bis +150 °C (+302 °F)

- 1 Prozesstemperatur
- 2 Umgebungstemperatur

## SIP-Prozesstemperatur (SIP = Sterilization in place)

Dampfbeaufschlagung für 2 h<sup>13)</sup> +150 °C (+302 °F)

#### **Prozessdruck**

Zulässiger Prozessdruck siehe Angabe "Process pressure" auf dem Typschild

#### Mechanische Beanspruchung

|   | Ohne Kühlstrecke              |                                  | Mit Kühlstrecke               |                                  |
|---|-------------------------------|----------------------------------|-------------------------------|----------------------------------|
| Ausführung  | Alle Gehäuseaus-<br>führungen | Zweikammer-Edel-<br>stahlgehäuse | Alle Gehäuseaus-<br>führungen | Zweikammer-Edel-<br>stahlgehäuse |
| Vibrationsfestigkeit<br>bei 5 200 Hz nach<br>EN 60068-2-6 (Vib-<br>ration bei Resonanz) | 4 g (GL-Kennlinie 2)          | 0,7 g (GL-Kennli-<br>nie 1)      | 4 g (GL-Kennlinie 2)          | 0,7 g (GL-Kennli-<br>nie 1)      |
| Schockfestig-<br>keit 2,3 ms nach<br>EN 60068-2-27 (me-<br>chanischer Schock)           | 50 g                          |                                  | 50 g                          | 20 g                             |

<sup>13)</sup> Gerätekonfiguration für Dampf geeignet

## Prozessbedingungen - keramisch/metallische Messzelle

#### Prozesstemperatur

| Ausführung              | Temperaturbereich            |                            |                              |
|-------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|
|                         | p <sub>abs</sub> ≥ 50 mbar   | p <sub>abs</sub> ≥ 10 mbar | p <sub>abs</sub> ≥ 1 mbar    |
| Standard                | -12 +150 °C (+10 +284 °F)    |                            |                              |
| Erweiterter Temperatur- | -12 +180 °C<br>(+10 +356 °F) | -12 +160 °C                | -12 +120 °C<br>(+10 +248 °F) |
| bereich                 | -12 +200 °C<br>(+10 +392 °F) | (+10 +320 °F)              | (1.6.11.12.16.17             |

## **Temperaturderating**

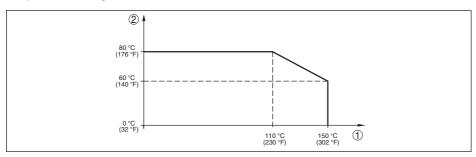


Abb. 31: Temperaturderating IPT-2x, Ausführung bis +150 °C (+302 °F)

- 1 Prozesstemperatur
- 2 Umgebungstemperatur

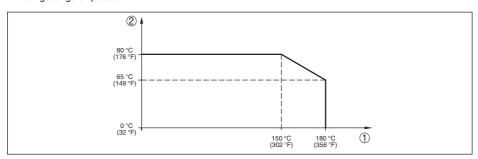


Abb. 32: Temperaturderating IPT-2x, Ausführung bis +180 °C (+356 °F)

- 1 Prozesstemperatur
- 2 Umgebungstemperatur

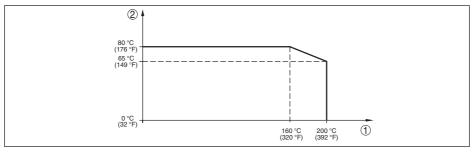


Abb. 33: Temperaturderating IPT-2x, Ausführung bis +200 °C (+392 °F)

- 1 Prozesstemperatur
- 2 Umgebungstemperatur

#### **Prozessdruck**

Zulässiger Prozessdruck siehe Angabe "Process pressure" auf dem Typschild

#### Mechanische Beanspruchung<sup>14)</sup>

Vibrationsfestigkeit bei 5 ... 200 Hz nach 4 g

EN 60068-2-6 (Vibration bei Resonanz)

Schockfestigkeit 50 g, 2,3 ms nach EN 60068-2-27 (mechanischer

Schock)15)

#### Umgebungsbedingungen

| Ausführung  | Umgebungstemperatur      | Lager- und Transporttemperatur |
|---|--------------------------|--------------------------------|
| Standardausführung                                | -40 +80 °C (-40 +176 °F) | -60 +80 °C (-76 +176 °F)       |
| Ausführung IP66/IP68 (1 bar)                      | -20 +80 °C (-4 +176 °F)  | -20 +80 °C (-4 +176 °F)        |
| Ausführung IP68 (25 bar), Anschluss-<br>kabel PUR | -20 +80 °C (-4 +176 °F)  | -20 +80 °C (-4 +176 °F)        |
| Ausführung IP68 (25 bar), Anschluss-<br>kabel PE  | -20 +60 °C (-4 +140 °F)  | -20 +60 °C (-4 +140 °F)        |

## Elektromechanische Daten - Ausführung IP66/IP67 und IP66/IP68 (0,2 bar)<sup>16)</sup>

Optionen der Kabeleinführung

Kabeleinführung
 M20 x 1,5; ½ NPT

Kabelverschraubung
 M20 x 1,5; ½ NPT (Kabeldurchmesser siehe Tabelle

unten)

Blindstopfen
 M20 x 1,5; ½ NPT

Verschlusskappe
 ½ NPT

| Werkstoff Kabelverschraubung/Dich- |        | Kabeldurchmesser |         |
|------------------------------------|--------|------------------|---------|
| tungseinsatz                       | 5 9 mm | 6 12 mm          | 7 12 mm |
| PA/NBR                             | •      | •                | -       |

<sup>14)</sup> Je nach Geräteausführung.

<sup>15) 2</sup> g bei Gehäuseausführung Edelstahl-Zweikammer

<sup>16)</sup> IP66/IP68 (0,2 bar) nur bei Absolutdruck.

| Werkstoff Kabelverschraubung/Dich- |        | Kabeldurchmesser |         |
|------------------------------------|--------|------------------|---------|
| tungseinsatz                       | 5 9 mm | 6 12 mm          | 7 12 mm |
| Messing vernickelt/NBR             | •      | •                | -       |
| Edelstahl/NBR                      | -      | -                | •       |

Aderquerschnitt (Federkraftklemmen)

Massiver Draht, Litze
 Litze mit Aderendhülse
 0,2 ... 2,5 mm² (AWG 24 ... 14)
 0,2 ... 1,5 mm² (AWG 24 ... 16)

#### Elektromechanische Daten - Ausführung IP68 (25 bar)

Verbindungskabel Messwertaufnehmer - externes Gehäuse, mechanische Daten

Aufbau
 Adern, Zugentlastung, Druckausgleichskapillare,

Schirmgeflecht, Metallfolie, Mantel<sup>17)</sup>

Standardlänge
 Max. Länge
 Min. Biegeradius bei 25 °C/77 °F
 Durchmesser
 5 m (16.40 ft)
 180 m (590.5 ft)
 25 mm (0.985 in)
 ca. 8 mm (0.315 in)

WerkstoffFarbeSchwarz, Blau

Verbindungskabel Messwertaufnehmer - externes Gehäuse, elektrische Daten

- Aderquerschnitt 0,5 mm<sup>2</sup> (AWG 20) - Aderwiderstand 0,037  $\Omega$ /m (0.012  $\Omega$ /ft)

#### Schnittstelle zum Master-Sensor

Datenübertragung Digital (I<sup>2</sup>C-Bus)

Verbindungskabel Slave - Master, mechanische Daten

Aufbau
 Adern, Zugentlastung, Schirmgeflecht, Metallfolie,

Mantel

Standardlänge
 Max. Länge
 Min. Biegeradius (bei 25 °C/77 °F)
 5 m (16.40 ft)
 25 m (82.02 ft)
 25 mm (0.985 in)

- Durchmesser ca. 8 mm (0.315 in), ca. 6 mm (0.236 in)

Werkstoff
 Farbe
 Verbindungskabel Slave - Master, elektrische Daten

- Aderquerschnitt 0,34 mm<sup>2</sup> (AWG 22) - Aderwiderstand  $< 0,05 \Omega/m (0.015 \Omega/ft)$ 

#### Spannungsversorgung für Gesamtsystem über Master

Betriebsspannung

– U<sub>R min</sub> 12 V DC

<sup>&</sup>lt;sup>17)</sup> Druckausgleichskapillare nicht bei Ex-d-Ausführung.

#### 9 Anhang

- U<sub>R min</sub> mit eingeschalteter Beleuchtung 16 V DC

– U<sub>R max</sub> je nach Signalausgang und Ausführung des Master-

Sensors

#### Potenzialverbindungen und elektrische Trennmaßnahmen im Gerät

Elektronik Nicht potenzialgebunden

Bemessungsspannung<sup>18)</sup> 500 V AC

Leitende Verbindung Zwischen Erdungsklemme und metallischem Prozess-

anschluss

#### Elektrische Schutzmaßnahmen

| Gehäusewerkstoff           | Ausführung                                  | Schutzart nach<br>IEC 60529      | Schutzart nach<br>NEMA |
|----------------------------|---|----------------------------------|------------------------|
| Kunststoff                 |   | IP66/IP67                        | Type 4x                |
| Aluminium                  |   | IP66/IP67<br>IP66/IP68 (0,2 bar) | Type 4x Type 6P        |
| Edelstahl (elektropoliert) | Einkammer                                   | IP66/IP67<br>IP69K               | Type 4x                |
| Edelstahl (Feinguss)       |   | IP66/IP67<br>IP66/IP68 (0,2 bar) | Type 4x<br>Type 6P     |
| Edelstahl                  | Messwertaufnehmer für exter-<br>nes Gehäuse | IP68 (25 bar)                    | -                      |

#### Einsatzhöhe über Meeresspiegel

standardmäßigbis 2000 m (6562 ft)mit vorgeschaltetem Überspannungs-bis 5000 m (16404 ft)

schutz am Master-Sensor

Verschmutzungsgrad<sup>19)</sup> 4 Schutzklasse (IEC 61010-1) II

## 9.2 Berechnung der Gesamtabweichung

Die Gesamtabweichung eines Druckmessumformers gibt den maximal zu erwartenden Messfehler in der Praxis an. Sie wird auch max. praktische Messabweichung oder Gebrauchsfehler genannt.

Nach DIN 16086 ist die Gesamtabweichung  $F_{total}$  die Summe aus Grundabweichung  $F_{perf}$  und Langzeitstabilität  $F_{erah}$ :

$$F_{total} = F_{perf} + F_{stab}$$

Die Grundabweichung  $F_{pert}$  setzt sich aus der thermischen Änderung von Nullsignal und Ausgangsspanne  $F_{T}$  sowie der Messabweichung  $F_{Kl}$  zusammen:

$$F_{perf} = \sqrt{((F_T)^2 + (F_{KI})^2)}$$

Die thermische Änderung von Nullsignal und Ausgangsspanne F<sub>T</sub> wird in Kapitel "*Technische Daten*" angegeben. Der Basis-Temperaturfehler F<sub>T</sub> wird dort grafisch dargestellt. Je nach Messzellenausführung und Turn Down muss dieser Wert noch mit zusätzlichen Faktoren FMZ und FTD

<sup>&</sup>lt;sup>18)</sup> Galvanische Trennung zwischen Elektronik und metallischen Geräteteilen

<sup>19)</sup> Bei Einsatz mit erfüllter Gehäuseschutzart.

multipliziert werden:

Auch diese Werte sind in Kapitel "Technische Daten" angegeben.

Dies gilt für einen digitalen Signalausgang über HART, Profibus PA oder Foundation Fieldbus.

Bei einem 4 ... 20 mA-Ausgang kommt noch die thermische Änderung des Stromausganges F dazu:

$$F_{port} = \sqrt{((F_T)^2 + (F_{kl})^2 + (F_s)^2)}$$

Zur besseren Übersicht sind hier die Formelzeichen zusammengefasst:

- F<sub>total</sub>: Gesamtabweichung
- F<sub>perf</sub>: Grundabweichung
- F<sup>pen</sup>: Langzeitstabilität F<sub>r</sub>: Thermische Änderung von Nullsignal und Ausgangsspanne (Temperaturfehler)
- F<sub>KI</sub>: Messabweichung
- F.: Thermische Änderung des Stromausganges
- FMZ: Zusatzfaktor Messzellenausführung
- FTD: Zusatzfaktor Turn Down

#### 9.3 **Praxisbeispiel**

#### Daten

Füllstandmessung in kleinem Behälter, Höhe 500 mm, entspricht 0,049 bar (4,9 KPa), überlagerter Druck 0,35 bar (35 KPa), Mediumtemperatur 40 °C

IPT-2x Master- und Slave-Sensor jeweils mit Nennmessbereich 0,4 bar (40 KPa), Messabweichung < 0,1 %, Prozessanschluss G1 (piezoresistive Messzelle)

Die erforderlichen Werte für Temperaturfehler F<sub>17</sub>, Messabweichung F<sub>14</sub>, und Langzeitstabilität F<sub>elah</sub> werden den technischen Daten entnommen.

#### 1. Berechnung des Turn Down

TD = 0.4 bar/0.049 bar, TD = 8.2 : 1

## 2. Ermittlung Temperaturfehler F,

Der Temperaturfehler F<sub>T</sub> setzt sich aus dem Basis-Temperaturfehler F<sub>TRasis</sub>, dem Zusatzfaktor Messzelle  $F_{MZ}$  und dem Zusatzfaktor Turn Down  $F_{TD}$  zusammen.

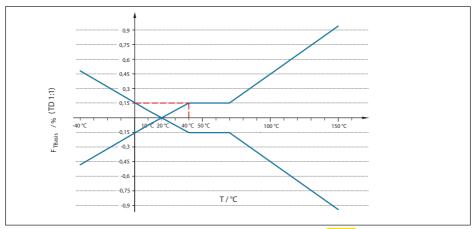


Abb. 34: Ermittlung des Basis-Temperaturfehlers für das Beispiel oben:  $F_{TBasis} = \frac{0,15 \text{ \%}}{1000}$ 

| Genauigkeitsklasse | Im kompensierten Temperaturbereich von +10 +70 °C |       |
|--------------------|---|-------|
|                    | 0,075 %, 0,1 %                                    | 0,2 % |
| Faktor FMZ         | 1   | 3     |

Tab. 19: Ermittlung des Zusatzfaktors Messzelle für das Beispiel oben:  $F_{MZ} = \frac{1}{2}$ 

Der Zusatzfaktor FTD durch Turn Down wird nach folgender Formel errechnet:

$$F_{TD} = 0.5 \times TD + 0.5$$
, mit  $TD = 8.2.1$  aus obiger Berechnung

$$F_{TD} = 0.5 \times 8.2 + 0.5 = 4.6$$

Ermittlung des Temperaturfehlers Master-Sensor für das Beispiel oben:

$$F_{T} = F_{TBasis} \times F_{MZ} \times F_{TD}$$

$$F_{T} = 0.15 \% \times 1 \times \frac{4.6}{1}$$

$$F_{\tau} = \frac{0.69 \%}{}$$

Der Temperaturfehler der Sensoren beträgt somit jeweils 0,69 %

## 3. Ermittlung Messabweichung und Langzeitstabilität

Die erforderlichen Werte für Messabweichung  $F_{\rm KI}$  und Langzeitstabilität  $F_{\rm stab}$  werden den technischen Daten entnommen:

| Genauigkeitsklasse | Nichtlinearität, Hysterese und Nichtwiederholbarkeit |                |  |
|--------------------|--|----------------|--|
|                    | TD ≤ 5:1   | TD > 5:1       |  |
| 0,075 %            | < 0,075 %  | < 0,015 % x TD |  |
| 0,1 %              | < 0,1 %  | < 0,02 % x TD  |  |
| 0,2 %              | < 0,2 %  | < 0,04 % x TD  |  |

Tab. 20: Ermittlung der Messabweichung aus der Tabelle:  $F_{\kappa l} = 0.02 \% \times TD = 0.02 \% \times 8.2 = \frac{0.16 \%}{1.00}$ 

| Ausführung           |                   |
|----------------------|-------------------|
| Messbereiche > 1 bar | < 0,1 % x TD/Jahr |

| Ausführung   |                    |
|--|--------------------|
| Messbereiche > 1 bar, Druckmittlerflüssigkeit synthetisches Öl, Membran Elgiloy (2.4711) | < 0,15 % x TD/Jahr |
| Messbereich 1 bar  | < 0,15 % x TD/Jahr |
| Messbereich 0,4 bar  | < 0,35 % x TD/Jahr |

Ermittlung der Langzeitstabilität aus der Tabelle, Betrachtung für ein Jahr:  $F_{stab} = 0.1 \% \times 8.2 = 0.82 \%$ 

#### 4. Berechnung der Gesamtabweichung

## - 1. Schritt: Grundgenauigkeit Fneri

$$F_{perf} = \sqrt{((F_T)^2 + (F_{KI})^2)}$$

$$F_{\tau} = 0.69 \%$$

F<sub>k1</sub>= 0,16 % (Berechnung aus Tabelle oben)

$$F_{perf} = \sqrt{(0.69 \%)^2 + (0.16 \%)^2}$$

$$F_{perf} = 0.71 \%$$

## - 2. Schritt: Gesamtabweichung F

$$F_{total} = F_{perf} + F_{stab}$$

F<sub>perf</sub> = 0,71 % (Ergebnis aus Schritt 1)

$$F_{ctab} = 0.82 \%$$
 (von oben)

$$F_{\text{total}} = 0.71 \% + 0.82 \% = \frac{1.53 \%}{1.53 \%}$$

Die Gesamtabweichung der Sensoren beträgt somit jeweils 1,53 %.

## 5. Berechnung der Gesamtabweichung der Messeinrichtung

In die Berechnung der Gesamtabweichung der Messeinrichtung gehen beide Sensoren ein. Bei 4 ... 20 mA-Master-Sensoren kommt der thermische Fehler des analogen Stromausganges dazu:

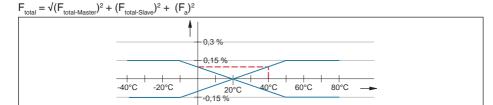


Abb. 35: F<sub>2</sub> durch Thermische Änderung Stromausgang, in diesem Beispiel = 0,1 %

-0,3 %

$$F_{\text{total}} = \sqrt{(1,53 \%)^2 + (1,53 \%)^2 + (0,1 \%)^2} = 2,17 \%$$

Die Gesamtabweichung der Messeinrichtung beträgt somit 2,17 %.

Messabweichung in mm: 2,17 % von 500 mm = 11 mm

Das Beispiel zeigt, dass der Messfehler in der Praxis deutlich höher sein kann, als die Grundgenauigkeit. Ursachen sind Temperatureinfluss und Turn Down.

Der thermische Änderung des Stromausganges ist in diesem Beispiel vernachlässigbar klein.

## 9.4 Maße

#### Gehäuse

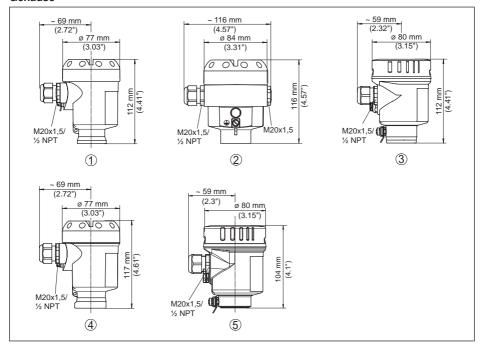


Abb. 36: Gehäuseausführungen in Schutzart IP66/IP67 und IP66/IP68 (0,2 bar)

- 1 Kunststoff-Einkammer (IP66/IP67)
- 2 Aluminium-Einkammer
- 3 Edelstahl-Einkammer (elektropoliert)
- 4 Edelstahl-Einkammer (Feinguss)
- 5 Edelstahl-Einkammer (elektropoliert) IP69K

## Externes Gehäuse bei IP68 (25 bar)-Ausführung

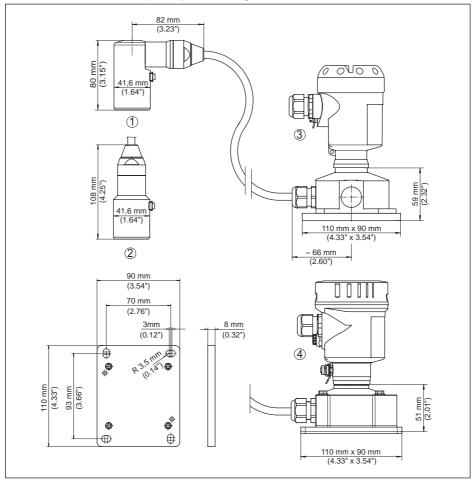


Abb. 37: IP68-Ausführung mit externem Gehäuse

- 1 Kabelabgang seitlich
- 2 Kabelabgang axial
- 3 Kunststoffgehäuse
- 4 Edelstahlgehäuse, elektropoliert

IPT-2x, Gewindeanschluss nicht frontbündig

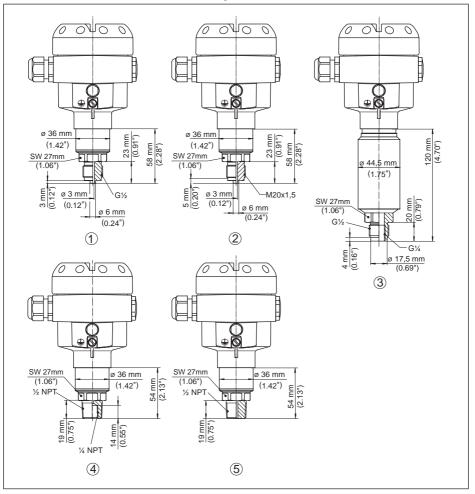


Abb. 38: IPT-2x, Gewindeanschluss nicht frontbündig

- 1 G½ Manometeranschluss (EN 837)
- 2 M20 x 1,5 Manometeranschluss (EN 837)
- 3 G1/2 A innen G1/4 (ISO 228-1)
- 4 ½ NPT, innen ¼ NPT (ASME B1.20.1)
- 5 1/2 NPT PN 1000

IPT-2x, Gewindeanschluss frontbündig

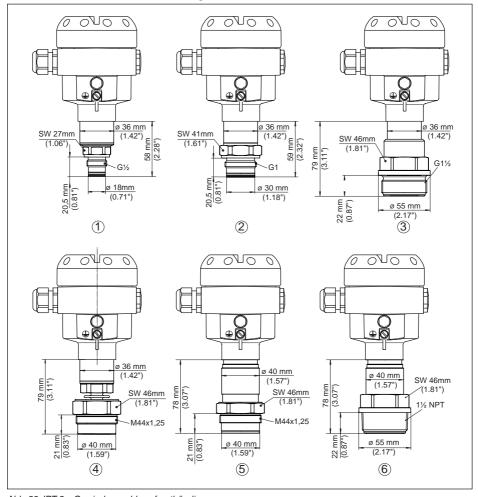
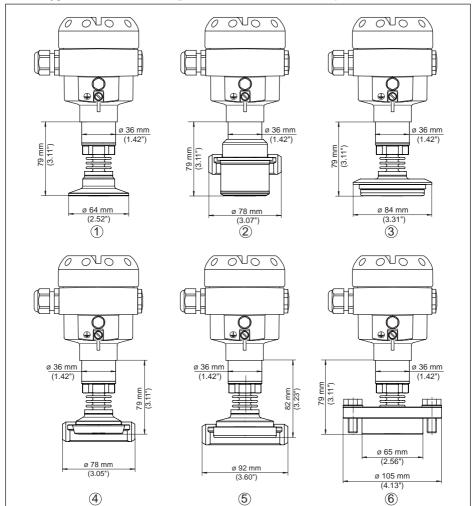


Abb. 39: IPT-2x, Gewindeanschluss frontbündig

- 1 G½ (ISO 228-1) mit O-Ring
- 2 G1 (ISO 228-1) mit O-Ring
- 3 G11/2 (DIN3852-A)
- 4 M44 x 1,25
- 5 3 und 4 mit Temperaturzwischenstück und -abschirmblech für 180 °C/200 °C
- 6 1½ NPT (ASME B1.20.1)



IPT-2x, Hygieneanschluss 150 °C (piezoresistive-/DMS-Messzelle)

Abb. 40: IPT-2x, Hygieneanschluss 150 °C (piezoresistive-/DMS-Messzelle)

- 1 Clamp 2" PN16 (ø64mm) DIN 32676, ISO 2852
- 2 Hygieneanschluss mit Nutüberwurfmutter F 40 PN 25
- 3 Varivent N 50-40 PN 25
- 4 Bundstutzen DN 40 PN 40, DIN 11851
- 5 Bundstutzen DN 50 PN 25 Form A, DIN 11864
- 6 DRD PN 40

010 <del>0</del>V0 <del>0</del>V0 78 mm (3.07") 78 mm (3.07") 78 mm (3.07") ø 64 mm ø 78 mm ø 84 mm (3.31") (2.52")(3.07")(1)(2) (3) OU0 OVO OV0 78 mm (3.07") 83 mm (3.27") 78 mm (3.07") ø 66 mm ø 78 mm ø 78 mm (2.60") (3.07")(3.07") **(5)** 4 6

## IPT-2x, Hygieneanschluss 150 °C (metallisch/keramische Messzelle)

Abb. 41: IPT-2x, Hygieneanschluss 150 °C (metallisch/keramische Messzelle)

- 1 Clamp 2" PN16 (ø64mm) DIN 32676, ISO 2852
- 2 Hygieneanschluss mit Nutüberwurfmutter F 40 PN 25
- 3 Varivent N 50-40 PN 25
- 4 Bundstutzen DN 40 PN 40, DIN 11851
- 5 Bundstutzen DN 50 PN 25 Form A, DIN 11864
- 6 DRD PN 40

IPT-2x, Flanschanschluss 150 °C (piezoresistive-/DMS-Messzelle)

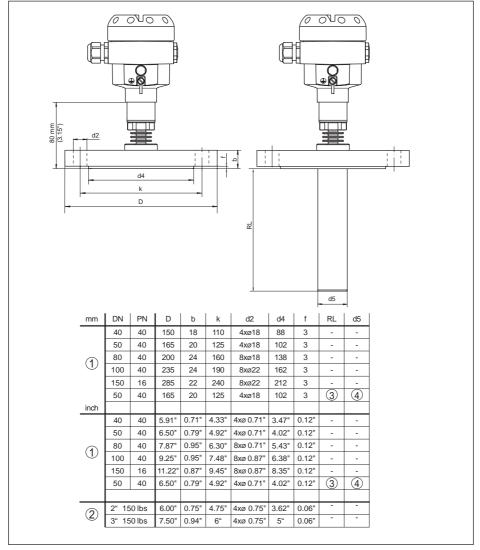


Abb. 42: IPT-2x, Flanschanschluss 150 °C (piezoresistive-/DMS-Messzelle)

- 1 Flanschanschluss nach DIN 2501
- 2 Flanschanschluss nach ASME B16,5
- 3 Auftragsspezifisch
- 4 Auftragsspezifisch

IPT-2x, Flanschanschluss 180 °C/200 °C (keramisch/metallische Messzelle)

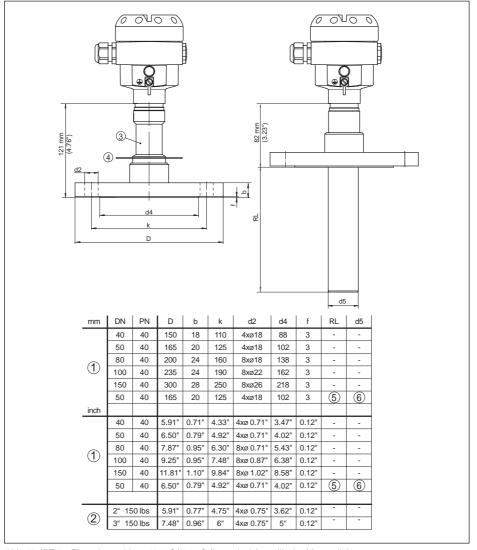


Abb. 43: IPT-2x, Flanschanschluss 180 °C/200 °C (keramisch/metallische Messzelle)

- 1 Flanschanschluss nach DIN 2501
- 2 Flanschanschluss nach ASME B16,5
- 3 Temperaturzwischenstück bis 180 °C
- 4 Temperaturabschirmblech bis 200 °C
- 5 Auftragsspezifisch
- 6 Auftragsspezifisch

## 9.5 Warenzeichen

Alle verwendeten Marken sowie Handels- und Firmennamen sind Eigentum ihrer rechtmäßigen Eigentümer/Urheber.

## **INDEX**

#### A

Abgleich 33, 34, 35, 36, 37

- Einheit 31
- Füllstand 38

Al FB1 Function Block 39

Anschluss

- Schritte 25
- Technik 24

Anzeige einstellen 40

#### C

Channel 40

#### D

Dichtungskonzept 11 Druckausgleich 16

- -Ex d 15
- Second Line of Defense 16
- -Standard 15

#### Ε

Elektrischer Anschluss 24

#### F

Funktionsprinzip 9

#### G

Gasdichte Durchführung (Second Line of Defense) 16

#### L

Lagekorrektur 31 Linearisierung 39

## M

Messanordnung

- Dichtemessung 20
- Differenzdruckmessung 19
- Füllstandmessung 18, 21
- Trennschichtmessung 19

#### P

Parametrierbeispiel 32

#### S

Schleppzeiger 41 Simulation 41

Störung

- Beseitigung 44

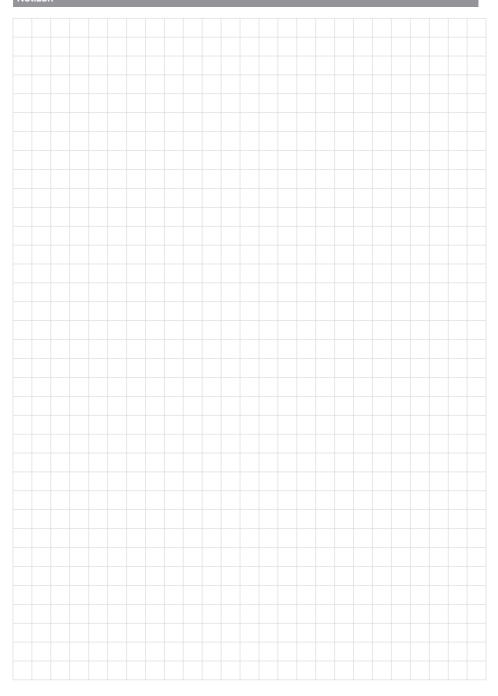
Störungsbeseitigung 44

## Stromausgang 42

#### W

Wartung 44

Wirkdruckgeberkennwerte 42



## Druckdatum:

Die Angaben über Lieferumfang, Anwendung, Einsatz und Betriebsbedingungen der Sensoren und Auswertsysteme entsprechen den zum Zeitpunkt der Drucklegung vorhandenen Kenntnissen.



WIKA Alexander Wiegand SE & Co. KG

Alexander-Wiegand-Straße 30 63911 Klingenberg Deutschland

Telefon (+49) 9372/132-0 Fax (+49) 9372 132-406

E-Mail: info@wika.de www.wika.de